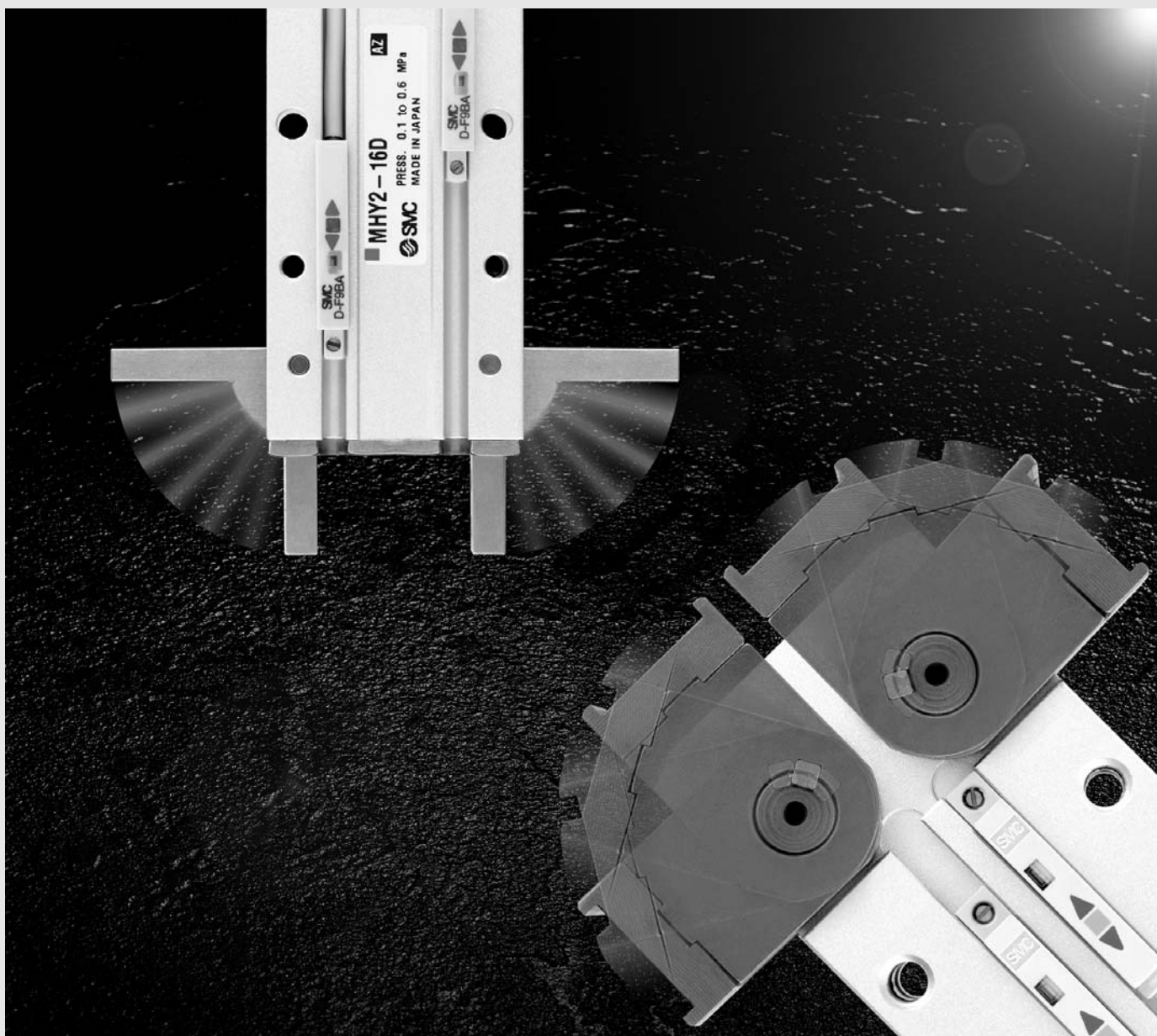


Pinza ad apertura angolare a 180°

Esecuzione a camma

Esecuzione pignone e cremagliera

Serie **MHY2/MHW2**



MHZ
MHQ
MHL2
MHR
MHK
MHS
MHC2
MHT2
MHY2
MHW2
MRHQ
Sensore

Esecuzione a camma di serie!

Pinza ad apertura angolare a 180°

Esecuzione a camma

Esecuzione a pignone e cremagliera

Serie **MHY2/MHW2**

Serie **MHY/Esecuzione con camma**

Modelli con diametri ridotti dal design compatto e leggero



Modello	Diametro mm	Momento di presa effettivo* Nm	Lunghezza complessiva Lmm	Peso g
MHY2-10D	10	0.16	71	70
MHY2-16D	16	0.54	84	150
MHY2-20D	20	1.10	106	320
MHY2-25D	25	2.28	131	560

*Alla pressione di 0.5MPa

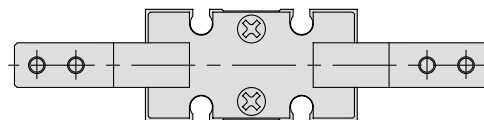
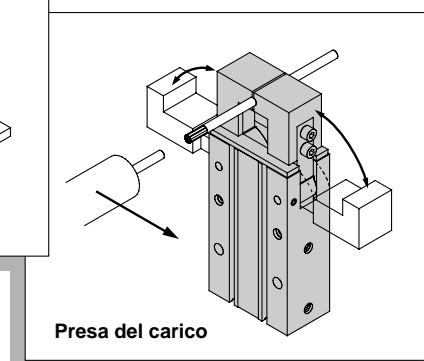
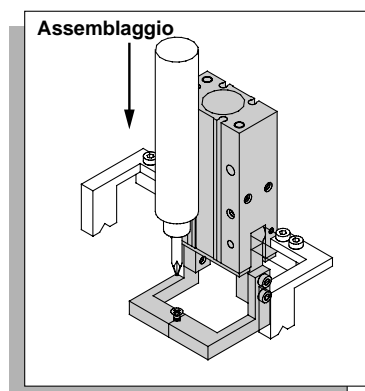
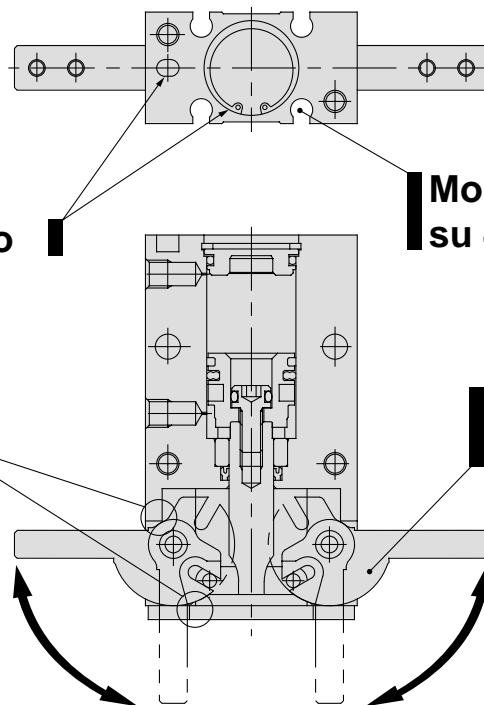
Maggior ripetibilità di montaggio

Montaggio sensori su 4 posizioni

Adatto ad ambienti polverosi

L'apertura ridotta contribuisce ad evitare la penetrazione di impurità.

Dita in acciaio inox di serie.



Varianti

	Diametro (mm)						
	10	16	20	25	32	40	50
Camma Serie MHY	●	●	●	●			
Pignone e cremagliera Serie MHW			●	●	●	●	●

Serie MHW / Esecuzione pignone e cremagliera

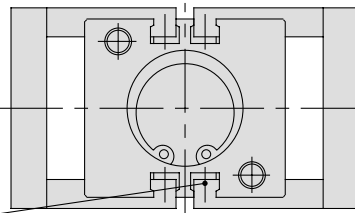
La tenuta unica riduce la lunghezza totale di costruzione e favorisce una forza di tenuta costante durante l'apertura e chiusura delle dita. (PAT.PEND)



Modello	Diametro mm	Momento di presa* Nm	Lunghezza maggiorata Lmm	Peso g
MHW2-20D	20	0.30	68	300
MHW2-25D	25	0.73	78	510
MHW2-32D	32	1.61	93.5	905
MHW2-40D	40	3.70	117.5	2135
MHW2-50D	50	8.27	154	5100

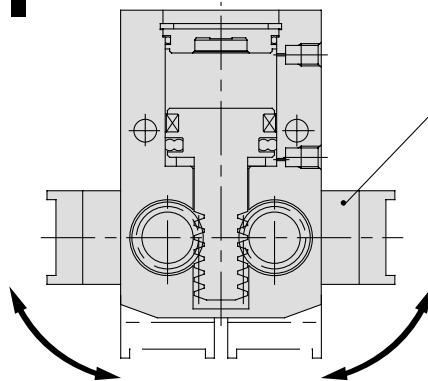
*Alla pressione di 0.5MPa

Montaggio sensori su 4 posizioni



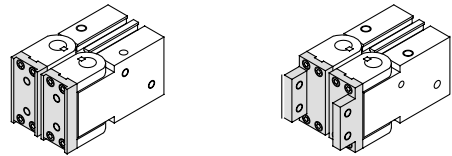
Il fissaggio con chiavetta è ideale per la resistenza agli urti.

Il fissaggio con chiavetta tra dita e asse evita che le dita scivolino durante l'impatto.



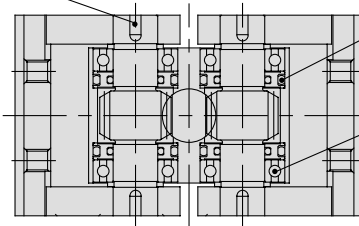
Disponibile esecuzione a due dita.

Esecuzione a dita piatte Dita con angolatura a destra

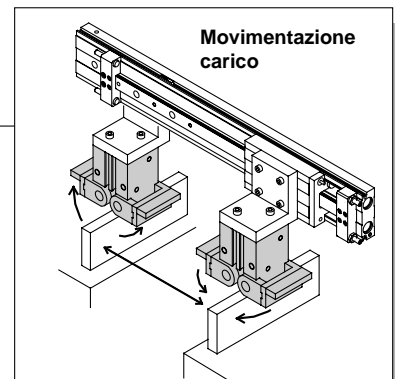


Costruzione antipolvere

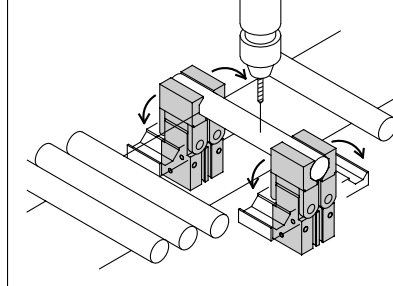
La tenuta protegge la pinza in ambienti polverosi.



Guida a cuscinetti di serie.



Preso



INDICE

Sensori applicabili

Pag.

Sensori stato solido
D- F9/F9 □ Tipo W
Resistente all'acqua
LED bicolore
Tipo D-F9BA

P.2.8-8 + 2.8-15

Sensori stato solido
tipo D-Y5/Y6
Tipo D-Y7
Resistente all'acqua
LED bicolore
Tipo D-Y7BA

P.2.8-16 + 2.8-24

MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

MRHQ

Sensore

Serie MHY2/MHW2

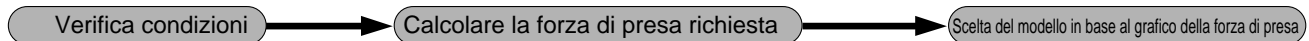
Scelta del modello idoneo

Scelta del modello

Procedimento



Passo 1 Conferma della forza di presa

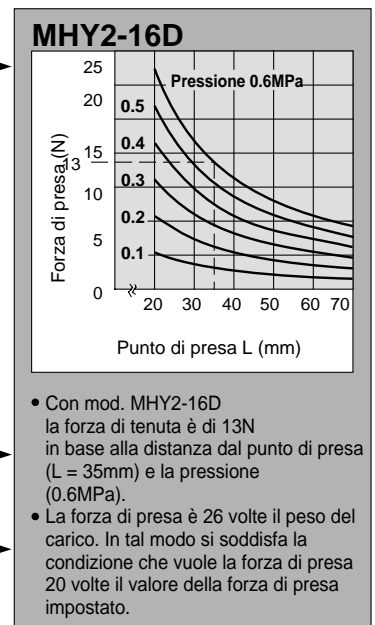


Esempio Peso del carico: 0.05kg

Scelta del modello in base al peso del carico

- Sebbene le condizioni cambino in base al coefficiente di attrito fra accessori di presa e carico, selezionare un modello che possa sviluppare una forza di presa da 10 a 20 volte superiore al peso del carico.
- Fornire un ulteriore margine in caso di elevata accelerazione o impatto durante la traslazione del carico.

Es.) Per impostare la forza di presa ad un valore almeno 20 volte superiore al peso del carico;
 Forza di presa richiesta = $0,05\text{kg} \times 20 \times 9.8\text{m/s}^2 = 10\text{N min.}$



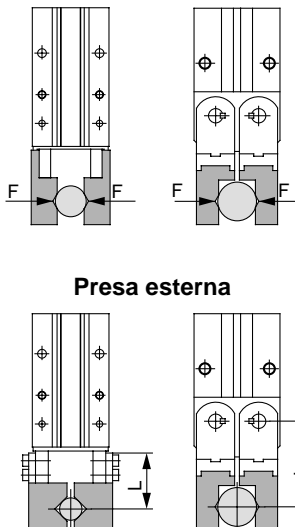
Punto di presa L = 35mm

Pressione di esercizio: 0.6MPa

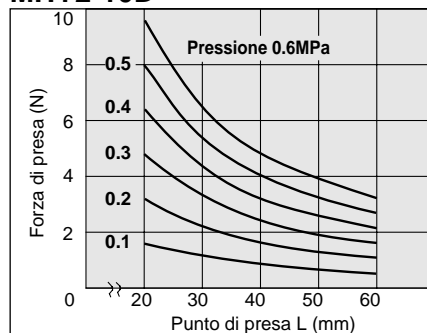
Forza di presa effettiva

Serie MHY2/MHW2 Doppio effetto

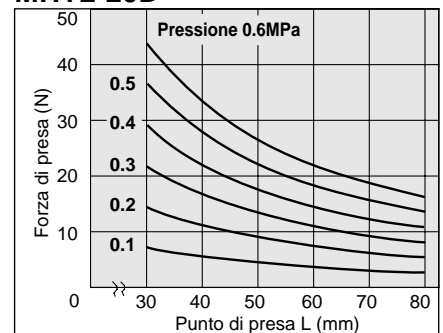
- I valori di forza di presa riportati al punto di presa che si mostra in tabella corrisponde alla forza di presa di un dito nel momento in cui tutte le dita e gli accessori sono in contatto con il carico.
- (F: Spinta di un dito)



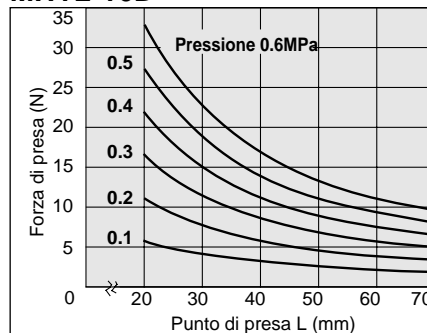
MHY2-10D



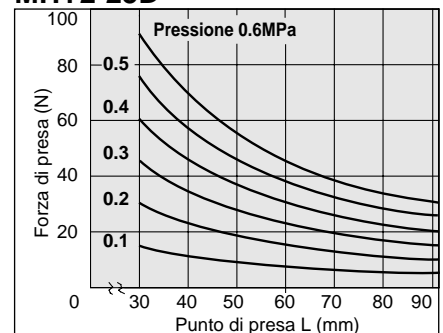
MHY2-20D



MHY2-16D

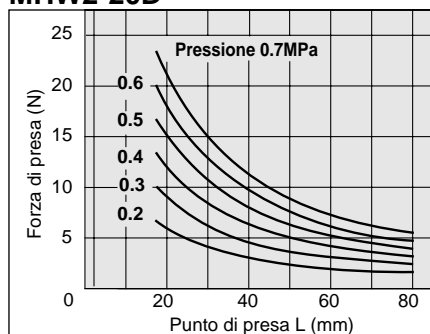


MHY2-25D

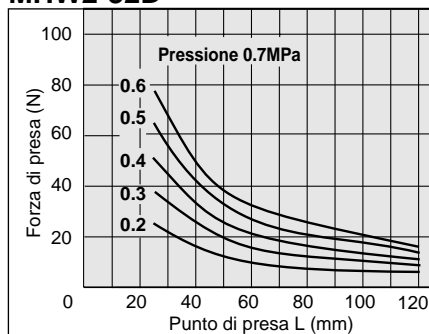


Pinza ad apertura angolare a 180° Serie *MHY2/MHW2*

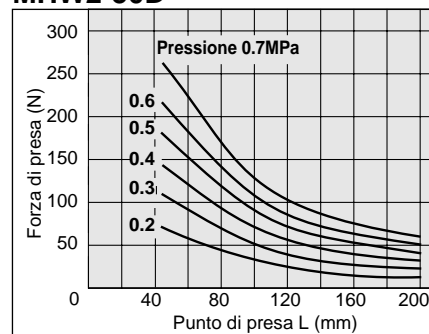
MHW2-20D



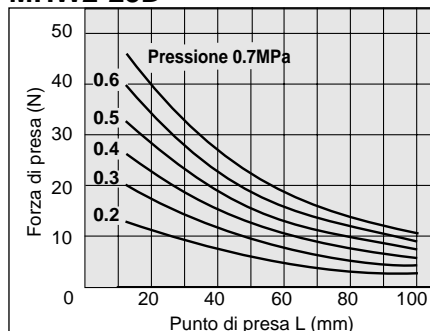
MHW2-32D



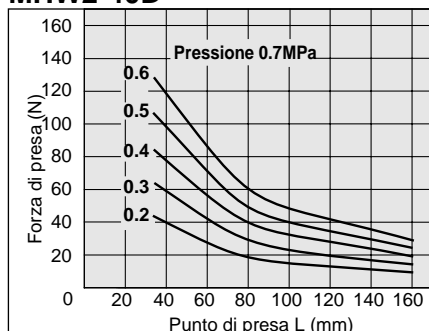
MHW2-50D



MHW2-25D

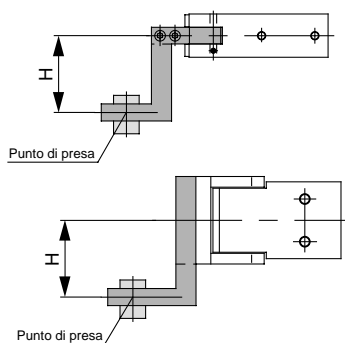


MHW2-40D

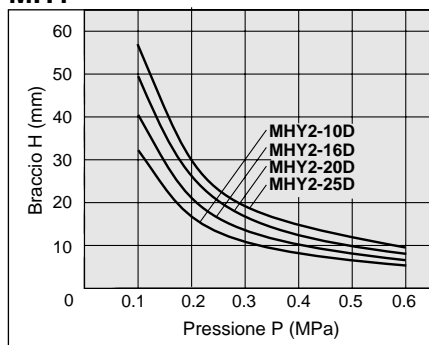


MHZ
MHQ
MHL2
MHR
MHK
MHS

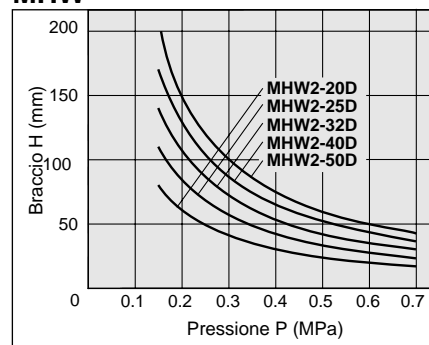
Passo 2 Conferma del punto di presa



MHY



MHW



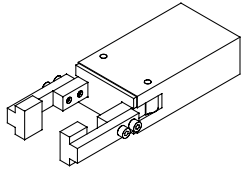
MHC2
MHT2
MHY2
MHW2
MRHQ
Sensore

- Il carico deve essere mantenuto in un punto che si trovi entro il campo di distanza dal baricentro della pinza (H) per una data pressione indicata nelle tabelle sulla destra.
- Se il carico viene mantenuto in un punto al di fuori del campo raccomandato per una data pressione, può risultare compromessa la durata del prodotto.

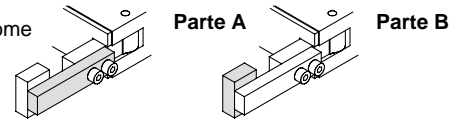
Serie *MHY2/MHW2*

Scelta del modello idoneo

Passo 3 Conferma del momento d'inerzia dell'adattatore



Verificare il momento d'inerzia per l'adattatore su un lato.
Calcolare il momento d'inerzia per A e B separatamente come si vede nel disegno a destra.



Procedimento	Formula	Esempio di calcolo
1 Verifica delle condizioni d'esercizio, e delle dimensioni dell'adattatore, ecc.	<p>Parte A</p> <p>Parte B</p>	<p>Modello in esercizio: MHY2-16D Tempo d'apertura: 0.15s a = 40 (mm) b = 7 (mm) c = 8 (mm) d = 5 (mm) e = 10 (mm) f = 12 (mm)</p>
2 Trovare il momento d'inerzia dell'adattatore.	<p>Parte A</p> <p>Calcolo del peso $m_1 = a \times b \times c \times \text{Gravità specifica}$</p> <p>Momento di inerzia attorno all'asse Z1 $I_{z1} = \{m_1(a^2 + b^2)/12\} \times 10^{-6}$</p> <p>Momento di inerzia attorno all'asse Z $I_A = I_{z1} + m_1 r_1^2 \times 10^{-6}$</p> <p>Parte B</p> <p>Calcolo del peso $m_2 = d \times e \times f \times \text{Gravità specifica}$</p> <p>Momento d'inerzia attorno all'asse Z2 $I_{z2} = \{m_2(d^2 + e^2)/12\} \times 10^{-6}$</p> <p>Momento di inerzia attorno all'asse Z $I_B = I_{z2} + m_2 r_2^2 \times 10^{-6}$</p> <p>Momento d'inerzia totale $I = I_A + I_B$</p> <p>(*: costante per unità di conversione)</p>	<p>Materiale dell'adattatore: Lega d'alluminio (Gravità specifica = 2.7) $r_1 = 37$ (mm) $m_1 = 40 \times 7 \times 8 \times 2.7 \times 10^{-6}$ $= 0.006$(kg) $I_{z1} = \{0.006 \times (40^2 + 7^2)/12\} \times 10^{-6}$ $= 0.8 \times 10^{-6}$ (kgm²) $I_A = 0.8 \times 10^{-6} + 0.006 \times 37^2 \times 10^{-6}$ $= 9.0 \times 10^{-6}$(kgm²)</p> <p>$r_2 = 47$(mm)</p> <p>$m_2 = 5 \times 10 \times 12 \times 2.7 \times 10^{-6}$ $= 0.002$(kg) $I_{z2} = \{0.002 \times (5^2 + 10^2)/12\} \times 10^{-6}$ $= 0.02 \times 10^{-6}$ (kgm²) $I_B = 0.02 \times 10^{-6} + 0.002 \times 47^2 \times 10^{-6}$ $= 4.4 \times 10^{-6}$ (kgm²) $I = 9.0 \times 10^{-6} + 4.4 \times 10^{-6}$ $= 13.4 \times 10^{-6} = 0.13 \times 10^{-4}$ (kgm²)</p>
3 Determinazione del momento d'inerzia ammissibile in base al grafico.	<p>MHY2-16D</p>	<p>Se il momento d'inerzia è 0.9×10^{-4} (kgm²) in base al tempo d'esercizio (0.15s) (come da grafico qui a sinistra)</p>
4 Verificare che il momento d'inerzia dell'adattatore sia compreso nel campo ammissibile.	<p>Momento d'inerzia dell'accessorio < Momento d'inerzia ammissibile</p>	<p>0.13×10^{-4} (kgm²) < 0.9×10^{-4} (kgm²) È possibile usare il modello MHY2-16D.</p>

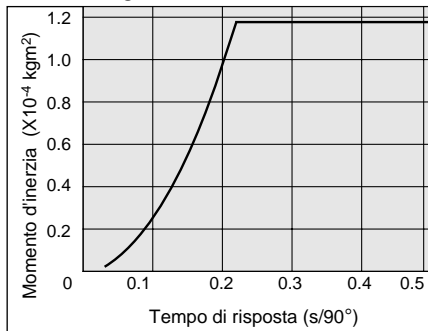
Simbolo

Simb.	Definizione	Unità
Z	Asse di rotazione delle dita	—
Z1	Perpendicolare alla parte A dell'adattatore e parallela a Z	—
Z2	Perpendicolare alla parte B dell'adattatore e parallela a Z	—
I	Momento totale d'inerzia dell'adattatore	kgm ²
Iz1	Momento d'inerzia attorno all'asse Z1 della parte A dell'adattatore	kgm ²
Iz2	Momento d'inerzia attorno all'asse Z2 della parte B dell'adattatore	kgm ²

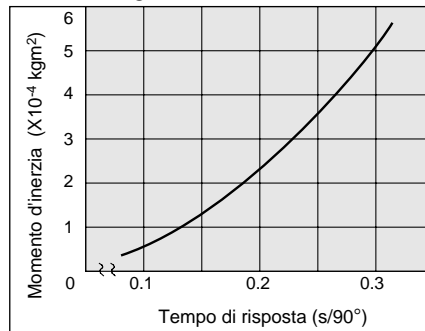
Simb.	Definizione	Unità
IA	Momento d'inerzia attorno all'asse Z della parte A dell'adattatore	kgm ²
IB	Momento d'inerzia attorno all'asse Z della parte B dell'adattatore	kgm ²
m1	Peso della parte A dell'adattatore	kg
m2	Peso della parte B dell'adattatore	kg
r1	Distanza tra Z e Z1	mm
r2	Distanza tra Z e Z2	mm

Campo del momento d'inerzia dell'adattatore

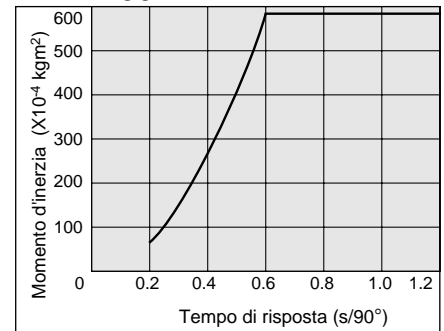
MHY2-10D



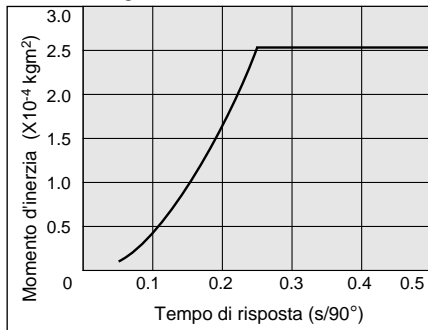
MHW2-20D



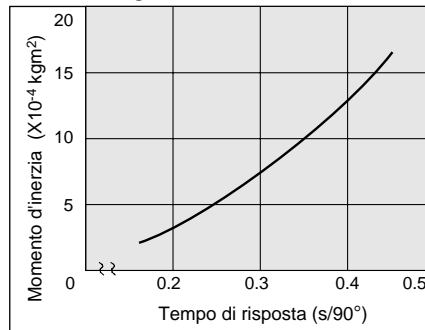
MHW2-50D



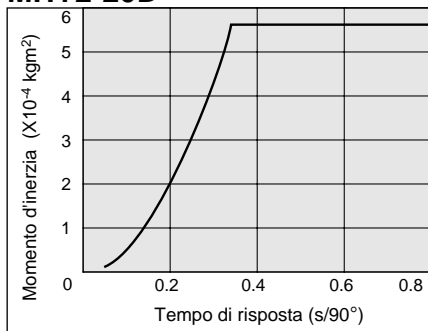
MHY2-16D



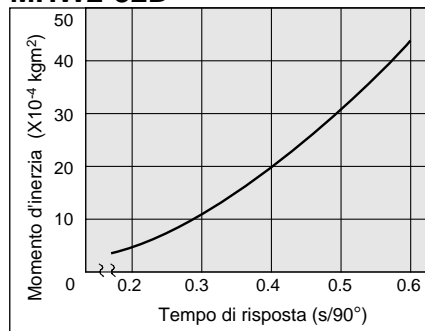
MHW2-25D



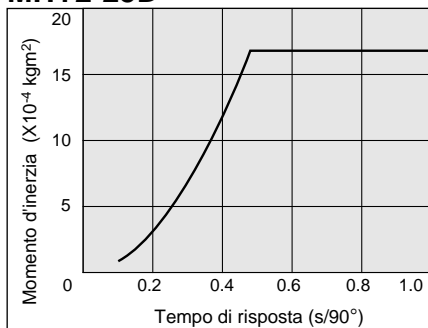
MHY2-20D



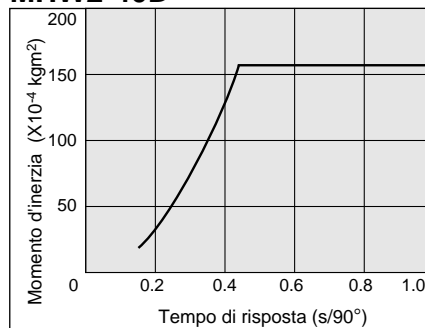
MHW2-32D



MHY2-25D



MHW2-40D



MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

MRHQ

Sensore

Pinza
ad apertura
angolare 180°
Esecuzione
a camma

Serie MHY2

ø10, ø16, ø20, ø25

Codici di ordinazione

MHY 2-16 D 2-F9NL S

Numero dita

2	2 dita
---	--------

Diametro

10	10mm
16	16mm
20	20mm
25	25mm

Funzione

D	Doppio effetto
---	----------------

Numero di sensori

—	2
S	1

Sensori

—	Senza sensore
---	---------------

*Scegliere il sensore idoneo dalla tabella sottostante.

Tipi di dita

1: Montaggio a fori filettati standard

2: Tipo con fori passanti in direzione di apertura chiusura

Questi sensori sono stati cambiati.
Contattare SMC o riferirsi a www.smworld.com

F9N → M9N F9NV → M9NV
F9P → M9P F9PV → M9PV
F9B → M9B F9BV → M9BV

Sensori applicabili

Tipo	Funzione speciale	Connessione elettrica	LED	Uscita	Tensione di carico		Simbolo		Lunghezza cavi (m)		Carico applicabile
					cc	ca	Connessione elettrica		0.5 (-)	3 (L)	
							Perpendicolare	In linea			
Sensori allo stato	—	Grommet	Si	3 fili (NPN)	24V	—	F9NV	F9N	●	●	Relè PLC
				3 fili (PNP)			F9PV	F9P	●	●	
				2 fili			F9BV	F9B	●	●	
	3 fili (NPN)			F9NWV			F9NW	●	●		
	3 fili (PNP)			F9PWV			F9PW	●	●		
	2 fili			F9BWV			F9BW	●	●		
	Indicatore di diagnostica (LED bicolore)										



*Lunghezza cavi: 0.5m..... (Esempio) F9N
3m.....L (Esempio) F9NL
Nota 1) Ulteriori informazioni a p.2.11-1 "Caratteristiche dei sensori".

Pinza ad apertura angolare a 180° Serie **MHY2**

Dati tecnici



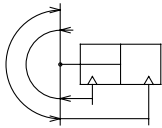
Fluido	Aria
Pressione di esercizio	0.1÷0.6MPa
Temperatura d'esercizio	-10÷60°C
Ripetibilità	±0.2mm
Max. frequenza d' esercizio	60c.p.m
Lubrificazione	Non richiesta
Funzione	Doppio effetto
Sensori (Opzionale) Nota)	Sensori stato solido (3 fili, 2 fili)



Nota) Ulteriori informazioni a p. 2.11-1.

Simbolo

Doppio effetto



Modello

Modello	Diametro (mm)	Forza di presa effettiva (Nm) ⁽¹⁾	Angolo apertura (Sui due lati)		Peso ⁽²⁾ (g)
			Lato apertura	Lato chiusura	
MHY2-10D	10	0.16	180°	-3°	70
MHY2-16D	16	0.54			150
MHY2-20D	20	1.10			320
MHY2-25D	25	2.28			560



Nota 1) Alla pressione di 0.5MPa

Nota 2) Senza sensore



•Vedere appendice "Guida alla scelta del modello" a p.2.8-4.

•Ulteriori dettagli sulla forza di presa e sulla distanza dal baricentro della pinza a p.2.8-4 e 2.8-5.

MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

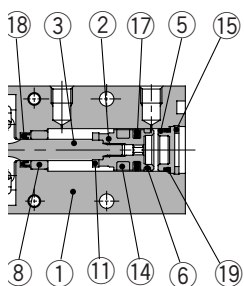
MHY2

MHW2

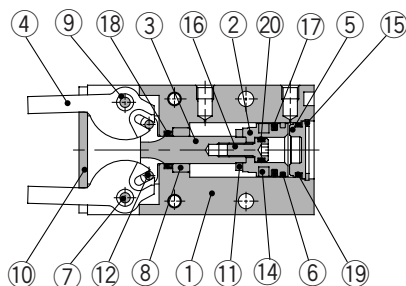
MRHQ

Sensore

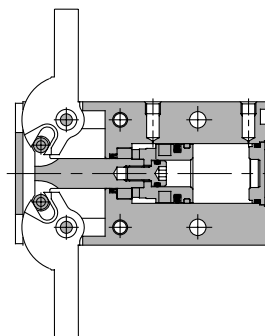
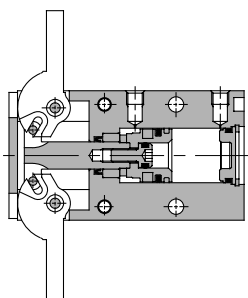
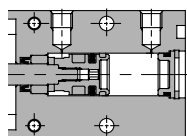
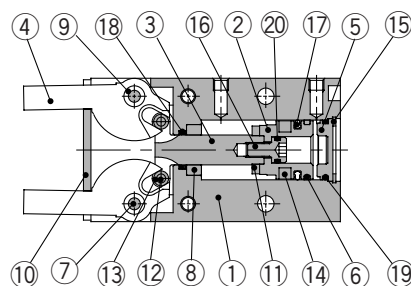
ø 10



ø 16



ø 20, ø 25



zione	Materiale	Nota
	Legga d'alluminio	Anodizzato duro
	ø10: Acciaio inox ø16 ÷ 25: Lega d'alluminio	ø16 ÷ 25: Cromato
	Acciaio inox	Trattato termicamente
	Acciaio inox	Trattato termicamente
	Resina	
enuta	Resina	Nitrurato
	Acciaio inox	
	Legga d'acciaio sinterizzata	

Componenti

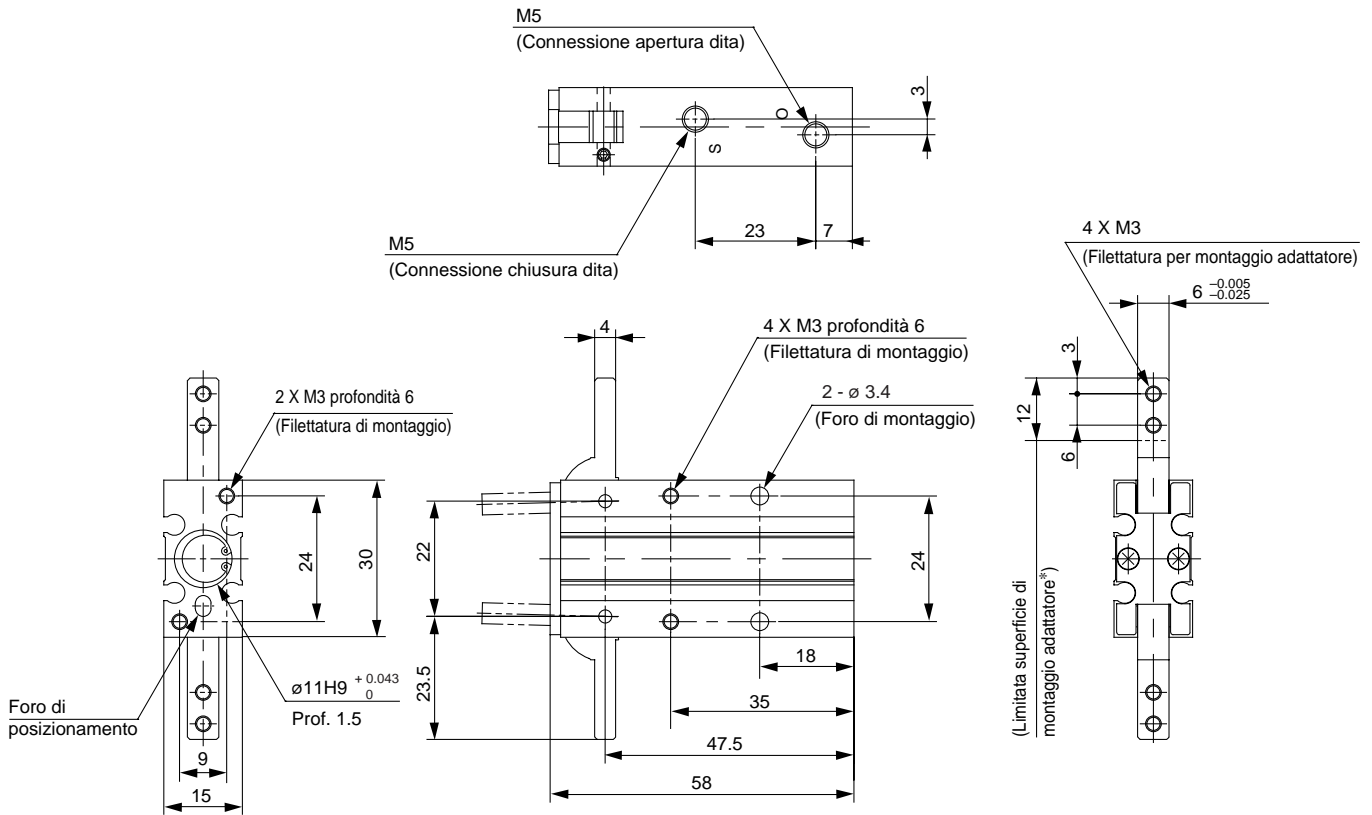
N.	Descrizione	Materiale	Nota
⑨	Bussola B	Legga d'acciaio sinterizzata	
⑩	Piastra inferiore	Acciaio inox	
⑪	Paracolpi	Gomma uretano	
⑫	Rulli	Acciaio al cromo-carbono	
⑬	Rullo di giunzione	Acciaio al carbonio	Nitrurato
⑭	Magnete	Gomma sintetica	
⑮	Seeger	Acciaio al carbonio	Nichelato
⑯	Vite pistone	Acciaio inox	

o: Kit guarnizioni

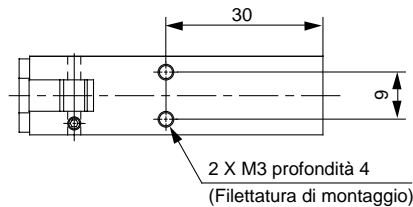
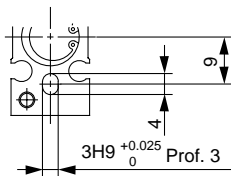
zione	Materiale	Codice kit			
		MHY2-10D	MHY2-16D	MHY2-20D	MHY2-25D
zioni	NBR	MHY10-PS	MHY16-PS	MHY20-PS	MHY25-PS

Dimensioni

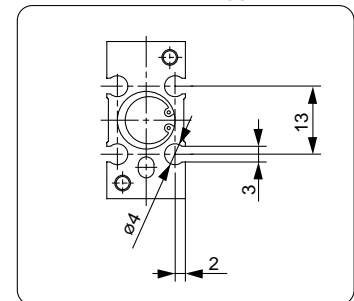
MHY2-10D



Foro di posizionamento

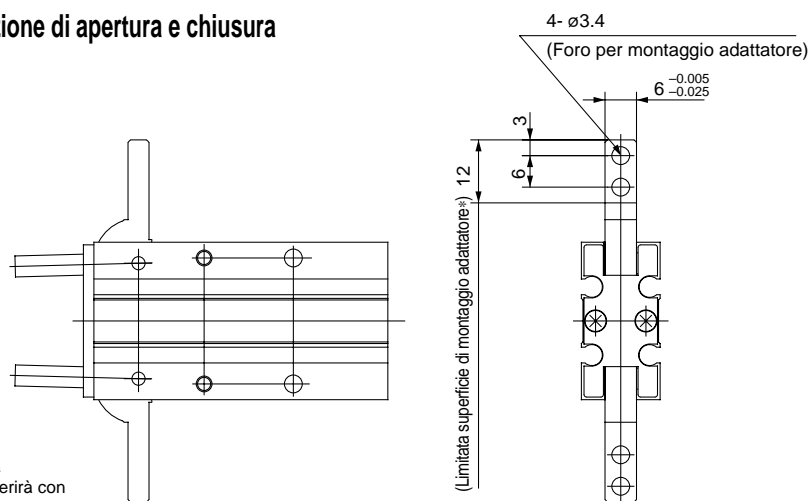


Scanalatura di montaggio sensori



MHY2-10D2

Esecuzione con fori passanti in direzione di apertura e chiusura



* Evitare che l'adattatore oltrepassi i limiti della sua area di montaggio, in caso contrario questo interferirà con il corpo principale.

MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

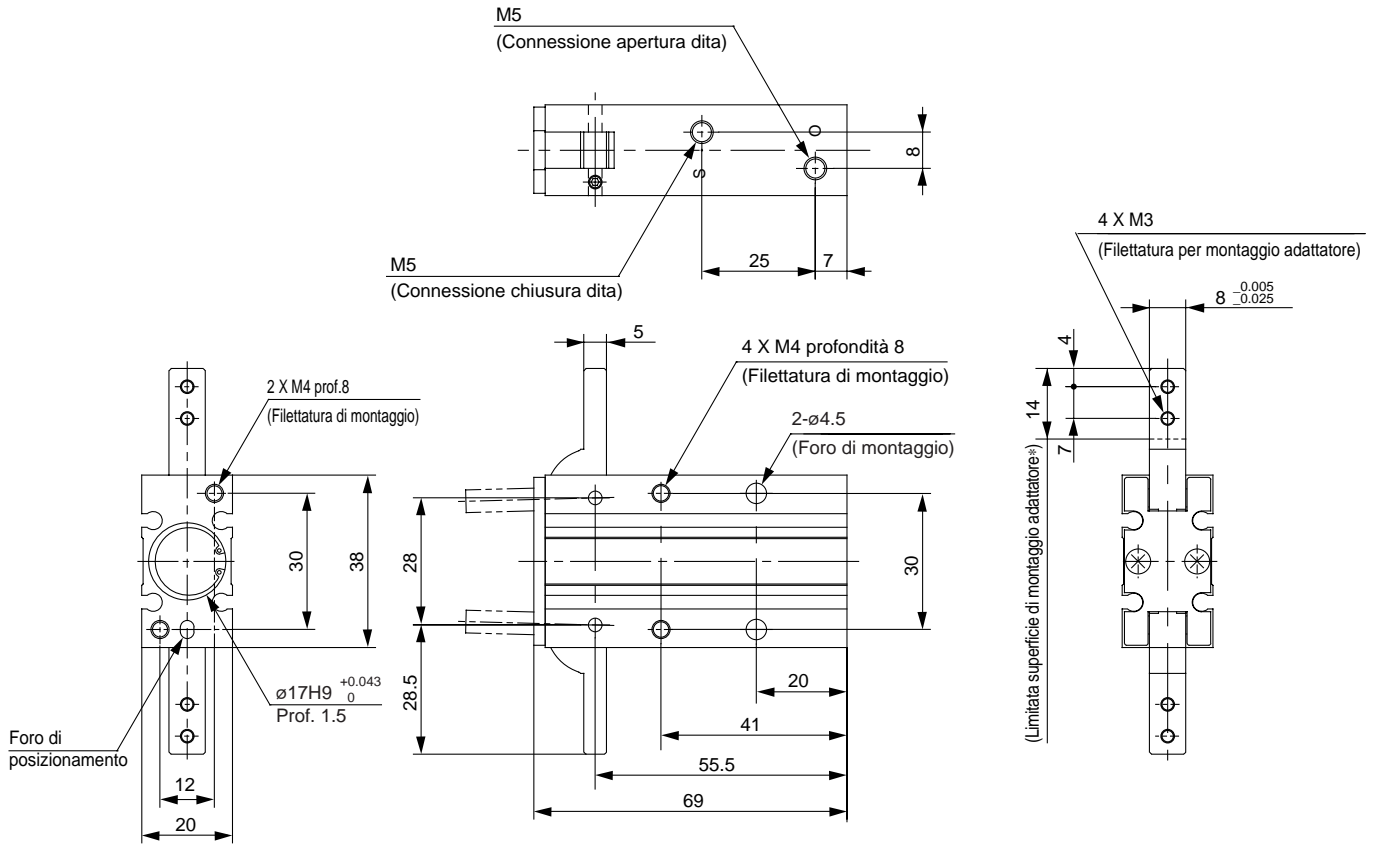
MRHQ

Sensore

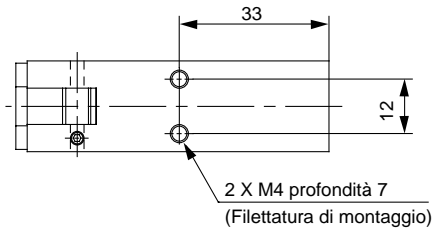
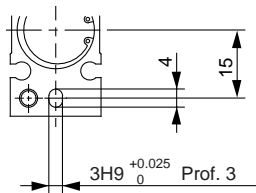
Serie MHY2

Dimensioni

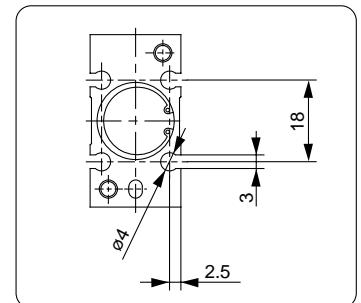
MHY2-16D



Foro di posizionamento

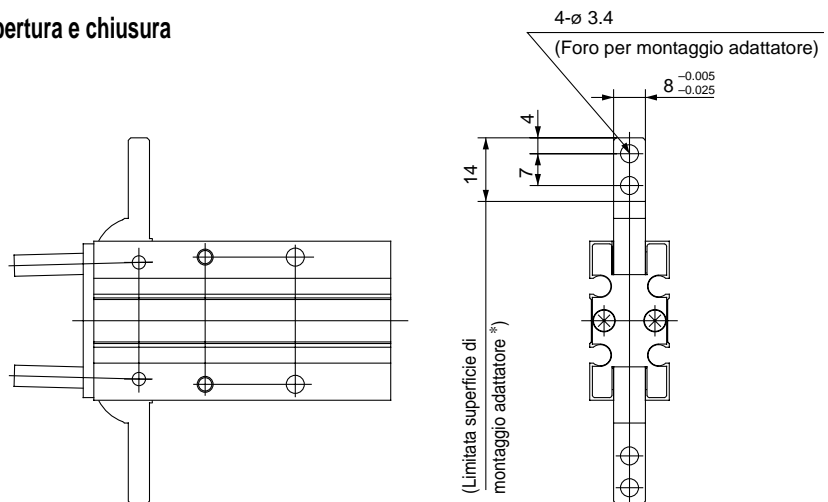


Scanalatura di montaggio sensori



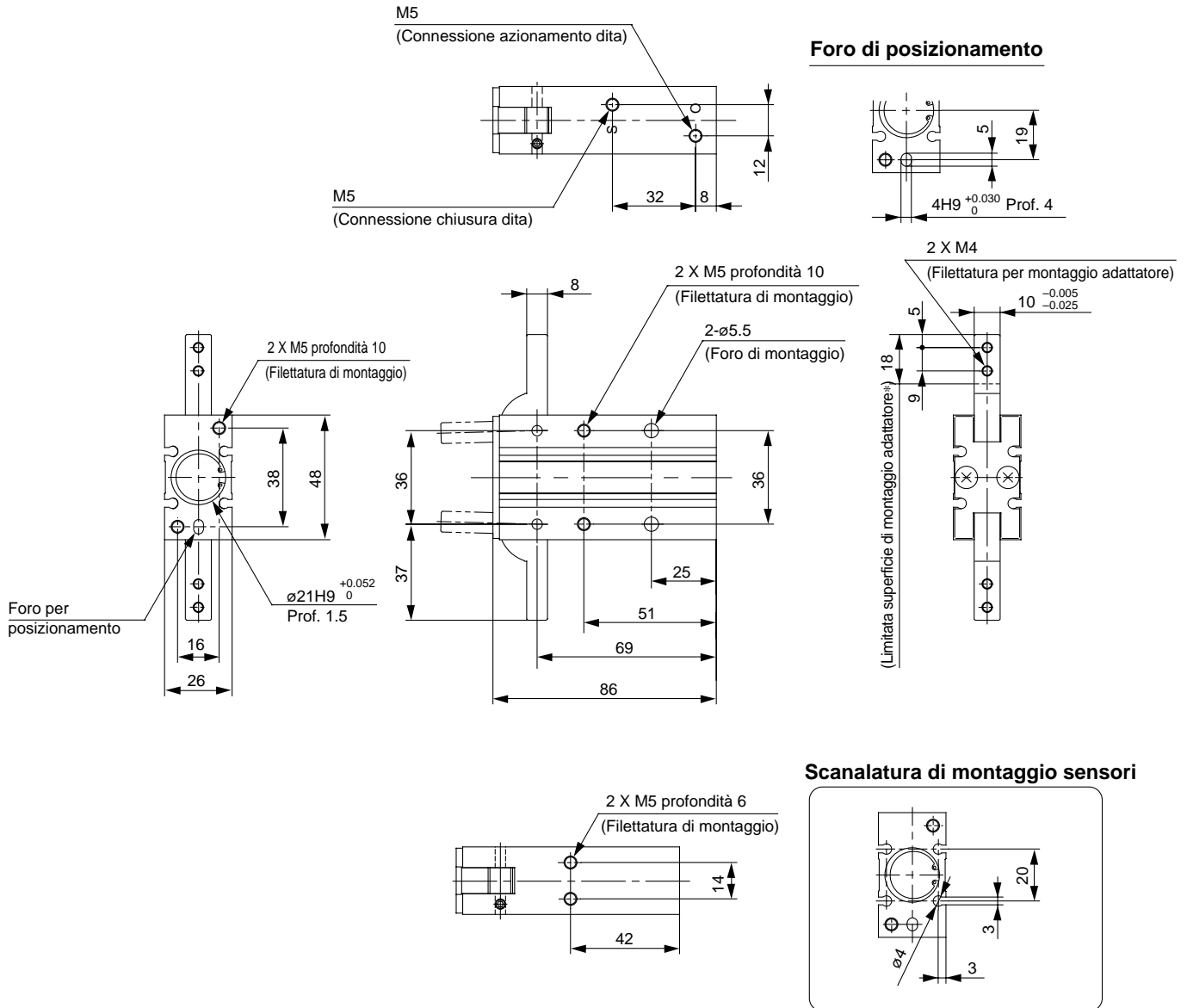
MHY2-16D2

Esecuzione con fori passanti in direzione di apertura e chiusura



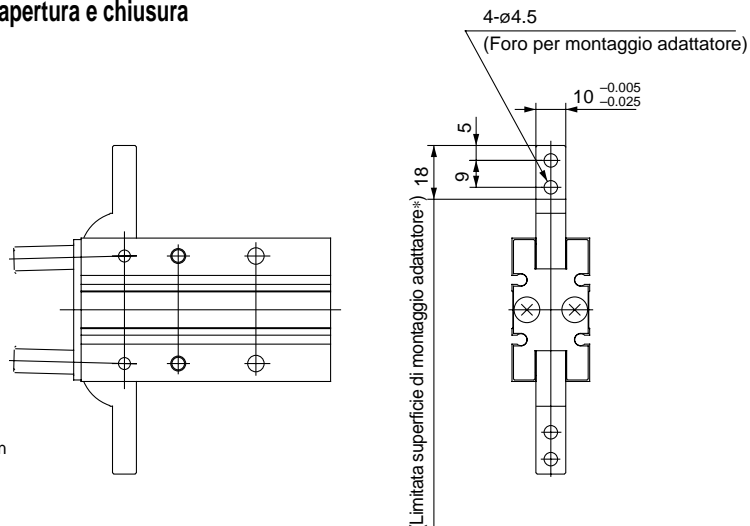
* Evitare che l'adattatore oltrepassi i limiti della sua area di montaggio, in caso contrario questo interferirà con il corpo principale.

MHY2-20D



MHY2-20D2

Esecuzione con fori passanti in direzione di apertura e chiusura



* Evitare che l'adattatore oltrepassi i limiti della sua area di montaggio, in caso contrario questo interferirà con il corpo principale.

MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

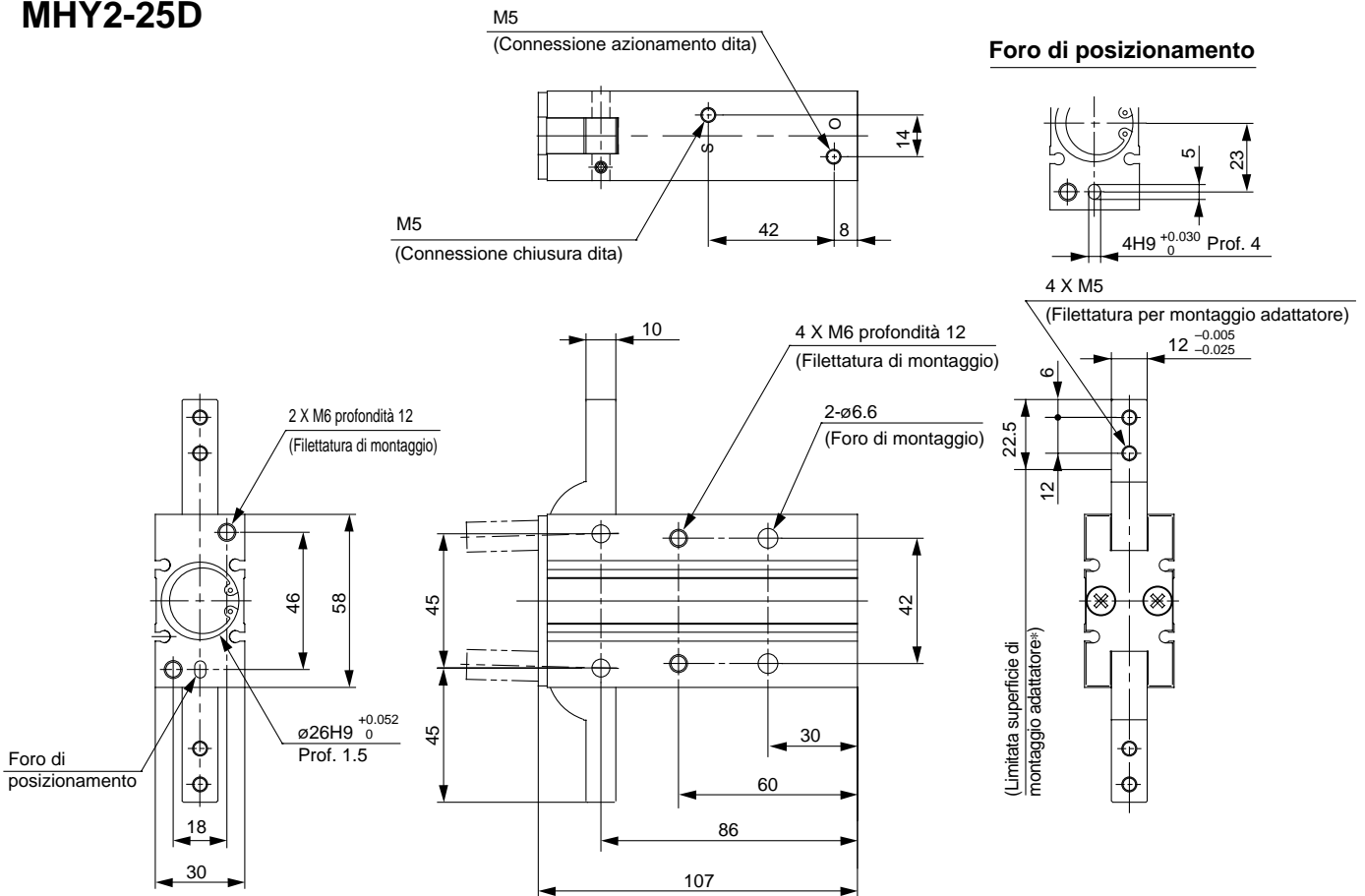
MRHQ

Sensore

Serie MHY2

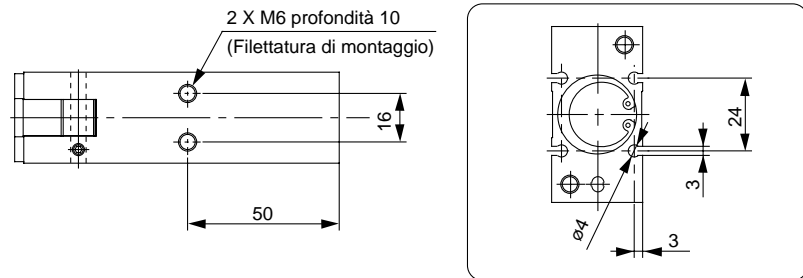
Dimensioni

MHY2-25D



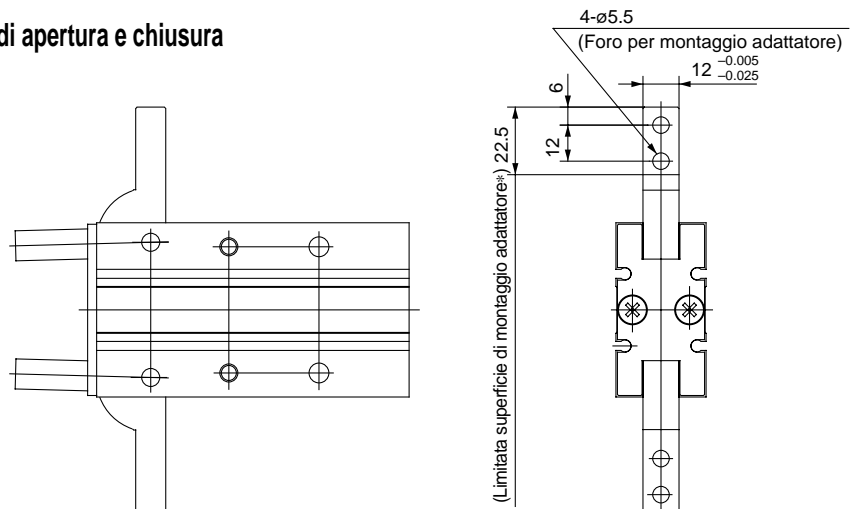
Foro di posizionamento

Scanalatura di montaggio sensori



MHY2-25D2

Esecuzione con fori passanti in direzione di apertura e chiusura

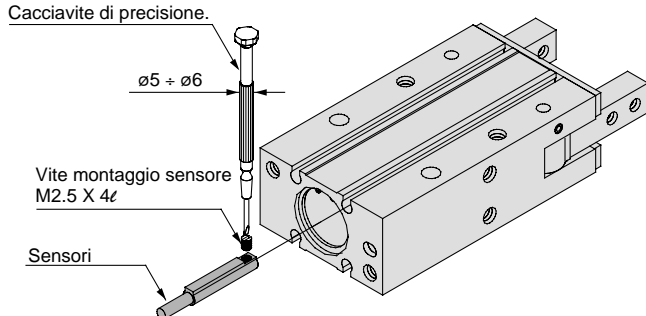


* Evitare che l'adattatore oltrepassi i limiti della sua area di montaggio, in caso contrario questo interferirà con il corpo principale.

Pinza ad apertura angolare a 180° Serie **MHY2**

Regolazione posizione sensori magnetici

Inserire il sensore nella scanalatura nella direzione mostrata in figura. Dopo averlo sistemato nella posizione desiderata, stringere le viti di montaggio con un cacciavite di precisione.

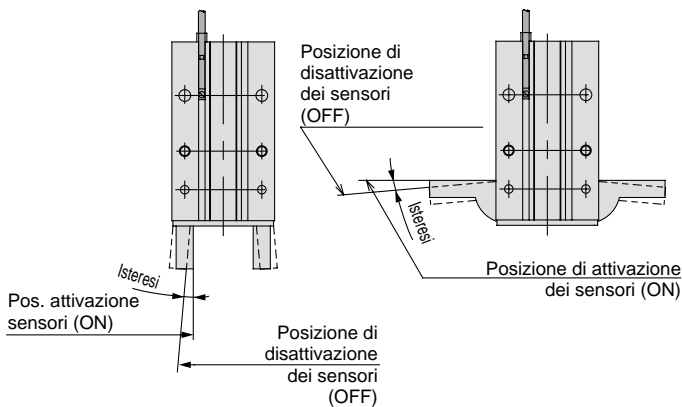


Nota) Usare un cacciavite con un diametro di presa di 5/6 mm per stringere la vite di montaggio sensori. Applicare una coppia di serraggio di 0.05 ± 0.1Nm. Quando comincia ad offrire resistenza, stringere la vite di altri 90°.

*Si vede "Sensori allo stato sólido/Metodo ed ed esempi di collegamento" a p.2.11-7.

Isteresi dei sensori

I sensori magnetici possiedono un differenziale come i microsensori. Per impostare la posizione dei sensori si prega di consultare tabella di riferimento.

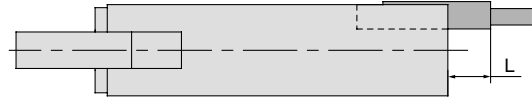


		D-F9N(V) D-F9B(V)	D-F9NW(V)		D-F9BA	
			LED rosso (ON)	LED verde (ON)	LED rosso (ON)	LED verde (ON)
MHY2-10D	Dita chiuse	2°	2°	4°	2°	3°
	Dita aperte	4°	4°	7°	4°	5°
MHY2-16D	Dita chiuse	2°	2°	4°	2°	2°
	Dita aperte	3°	3°	6°	3°	4°
MHY2-20D	Dita chiuse	2°	2°	3°	2°	2°
	Dita aperte	3°	3°	5°	3°	3°
MHY2-25D	Dita chiuse	1°	1°	3°	1°	2°
	Dita aperte	2°	2°	5°	2°	3°

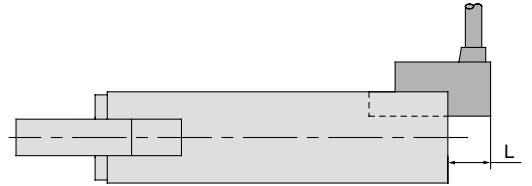
Sporgenza del sensore dall'estremità del corpo

Nella tabella sotto viene indicata la sporgenza di un sensore dall'estremità del corpo. Per il montaggio utilizzare la tabella come riferimento.

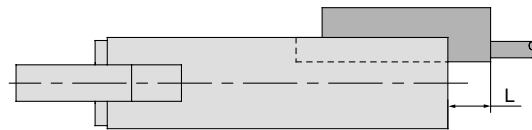
Nota) L'esec. con LED bicolore ed entrata perpendicolare sporge in direzione dell'entrata dei cavi.



Con sensore D-F9N



Con sensore D-F9□V



Con sensore D-F9BA

Max. sporgenza del sensore dall'estremità del corpo: (L) (mm)

Codice sensori Pinza Modello	Sporgenza						
	In linea				Perpendicolare		
	D-F9N	D-F9B	D-F9BA	D-F9NW	D-F9NV	D-F9BV	D-F9NWV
MHY2-10D	O	—	—	—	—	—	—
	S	3	8	13	6	1	1
MHY2-16D	O	—	—	—	—	—	—
	S	3	8	13	7	1	1
MHY2-20D	O	—	—	—	—	—	—
	S	—	5	10	4	—	—
MHY2-25D	O	—	—	—	—	—	—
	S	—	3	9	3	—	—

MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

MRHQ

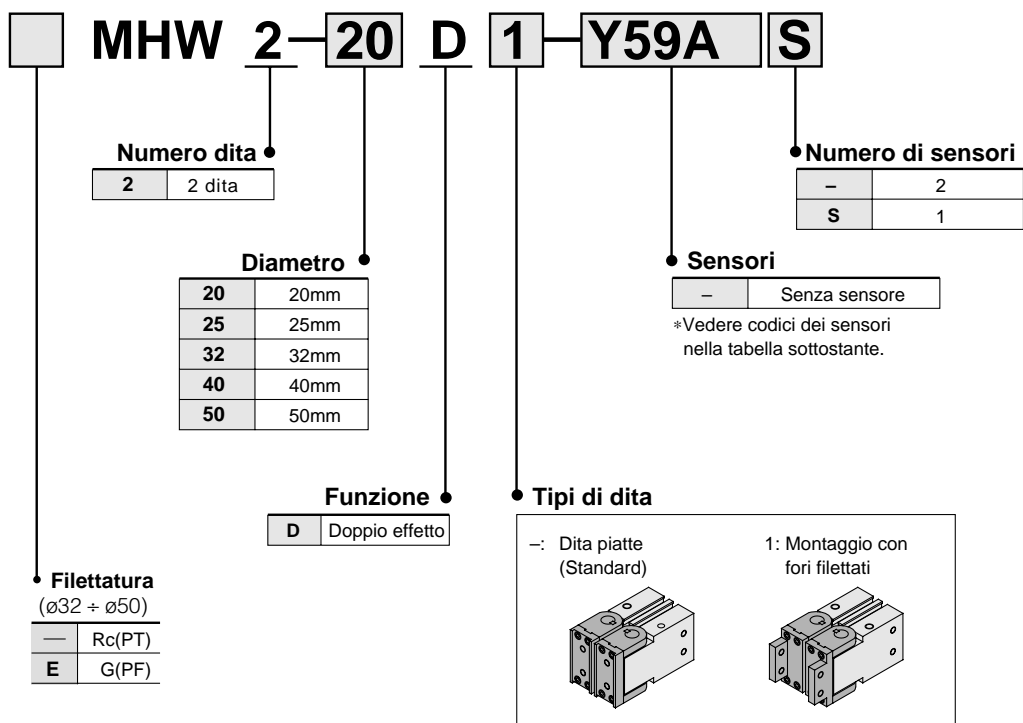
Sensore

Pinza ad
apertura
angolare 180°
Tipo pignone e
cremagliera

Serie MHW2

ø20, ø25, ø32, ø40, ø50

Codici di ordinazione



Sensori applicabili

Tipo	Funzione speciale	Connessione elettrica	LED	Uscita	Tensione di carico		Simbolo		Lunghezza cavi (m)*		Carico applicabile	
					cc	ca	Connessione elettrica		0.5 (-)	3 (L)		
							Perpendicolare	In linea				
Sensori allo stato	-	Grommet	Si	3 fili (NPN)	24V	5V 12V	-	Y69A	Y59A	●	●	Relè PLC
				3 fili (PNP)				Y7PV	Y7P	●	●	
				2 fili	Y69B	Y59B	●	●				
	3 fili (NPN)			5V 12V	-	Y7NWV	Y7NW	●	●			
	3 fili (PNP)					Y7PWV	Y7PW	●	●			
	2 fili			12V	-	Y7BWV	Y7BW	●	●			
	Resistente all'acqua (LED bicolore)					-	Y7BA	-	●			

*Lunghezza cavi 0.5m.....- (Esempio) Y59A.
3m.....L (Esempio) Y59AL.



Nota 1) Se si installano sensori allo stato solido con LED bicolore tipo D-Y7BAL, vedere "Isteresi dei sensori" a p.2.8-24.
Nota 2) Vedere "Caratteristiche dei sensori" a p. 2.11-1.

Pinza ad apertura angolare 180° Serie MHW2

Dati tecnici

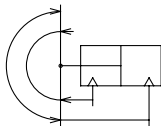


Fluido	Aria
Pressione d'esercizio	0.15 0.7MPa
Temperatura d'esercizio	-10 60°C
Ripetibilità	0,2mm
Max. frequenza d'esercizio	ø20-25: 60c.p.m ø32 50: 30c.p.m
Lubrificazione	Non richiesta
Funzione	Doppio effetto
Sensori (Opzionale) Nota)	Sensori stato solido (3 fili, 2 fili)

Nota) Ulteriori informazioni sui sensori a p.2.11-1.

Simbolo

Doppio effetto



Modello

Modello	Diametro (mm)	Forza effettiva (Nm) (1)	Angolo d'apertura (Sui due lati)		Peso (g) (2)
			Lato apertura	Lato chiusura	
MHW2-20D	20	0.30	180°	-5°	300
MHW2-25D	25	0.73		-6°	510
MHW2-32D	32	1.61		-5°	910
MHW2-40D	40	3.70		-5°	2140
MHW2-50D	50	8.27		-4°	5100

Nota 1) Alla pressione di 0.5MPa

Nota 2) Non comprende sensore

- Vedere "Guida alla scelta del modello" a p.2.8-4.
• Dettagli su forza di presa e distanza dal baricentro a p.2.8-4 e 2.8-5

Avvertenze

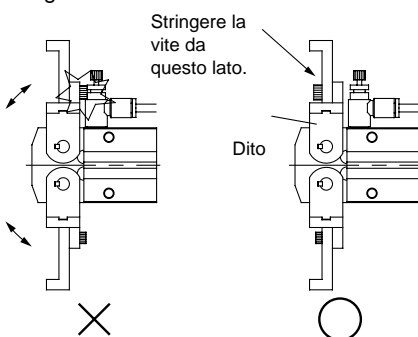
- Leggere attentamente prima dell'uso.
- Vedere istruzioni di sicurezza e precauzioni comuni per questo prodotto da p.0-20 a p. 0-21 e precauzioni su tutte le serie a p.2.0-3 | 2.0-5.

Installazione

MHW

⚠ Attenzione

Se si utilizzano dita con angolo destro e montaggio a fori filettati verificare che la vite non interferisca con il regolatore di flusso.

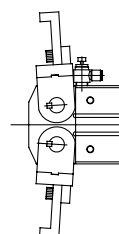


La vite interferisce con il regolatore di flusso

MHW2-50⁰₀₁

⚠ Attenzione

Se si usa il regolatore di flusso con raccordi istantanei, usare AS22 o AS23.
Se si usano AS32 o AS33 le dita interferiscono con il regolatore di flusso, come si può vedere in figura. Ciò causa funzionamenti difettosi.



MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

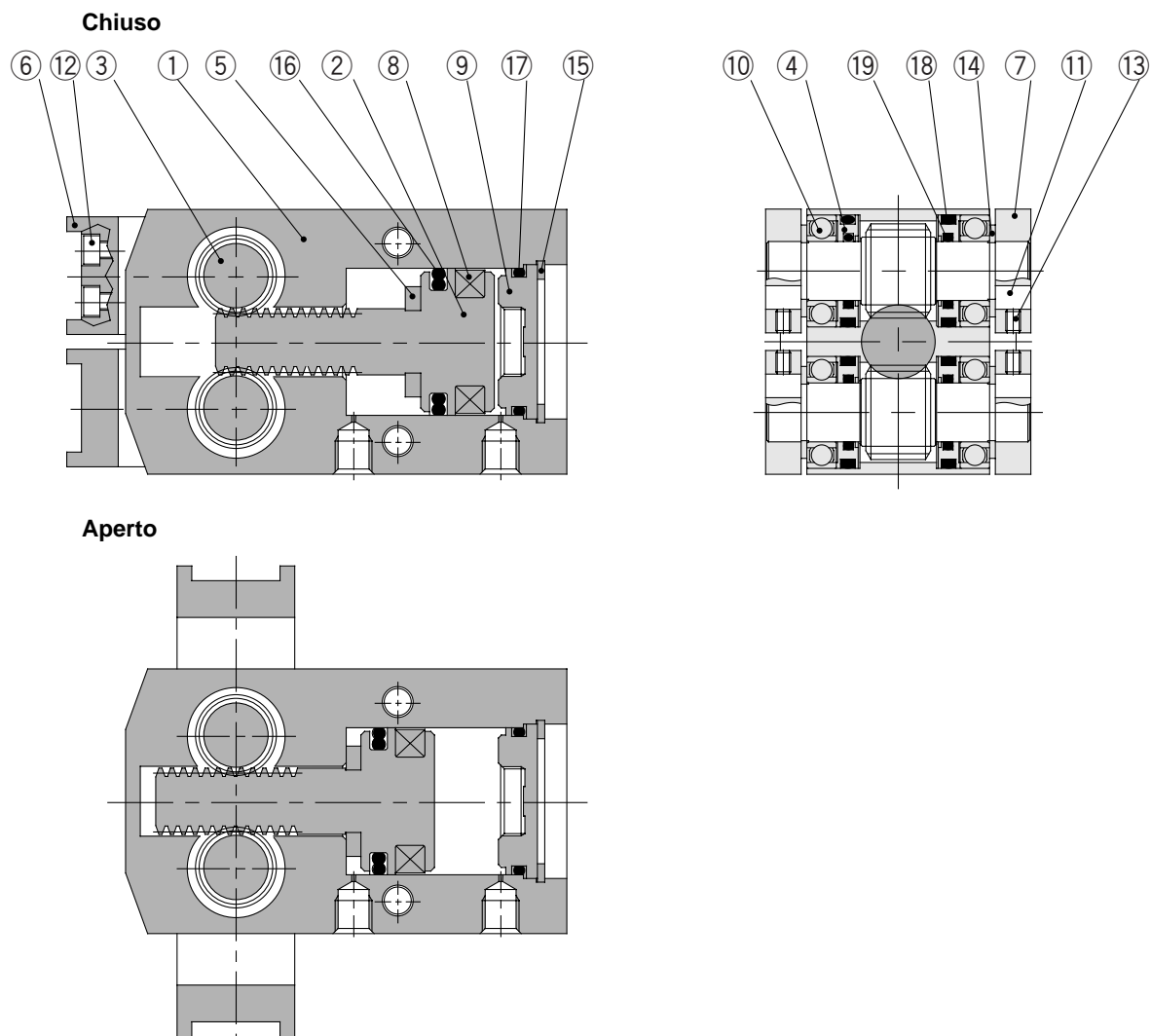
MHW2

MRHQ

Sensori

Serie MHW2

Costruzione



Componenti

N.	Descrizione	Materiale	Nota
①	Corpo	Lega d'alluminio	Anodizzato duro
②	Pistone	Acciaio inox	Niturato
③	Meccanismo a pignone	Acciaio al carbonio	Resistente al calore
④	Protezione di tenuta	Ottone	
⑤	Paracolpi	Gomma uretano	
⑥	Dito (A)	Acciaio al carbonio	
⑦	Dito (B)	Acciaio al carbonio	
⑧	Magnete	Gomma sintetica	

Componenti

N.	Descrizione	Materiale	Nota
⑨	Coperchio	ø20, 25: Resina	
		ø32 50: Lega d'alluminio	Anodizzato duro
⑩	Guida a ricircolo	Acciaio al carbonio	Tipo schermato
⑪	Chiave	Acciaio al carbonio	
⑫	Brugola	Acciaio al carbonio	
⑬	Brugola	Acciaio al carbonio	
⑭	Seeger	Acciaio al carbonio	
⑮	Seeger	Acciaio al carbonio	

Parti di ricambio: Kit guarnizioni

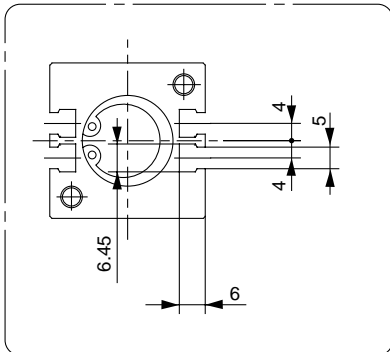
N.	Descrizione	Materiale	Codice kit				
			MHW2-20D	MHW2-25D	MHW2-32D	MHW2-40D	MHW2-50D
⑬	Kit guarnizioni	NBR	MHW20-PS	MHW25-PS	MHW32-PS	MHW40-PS	MHW50-PS
⑭							
⑮							
⑯							

Dimensioni

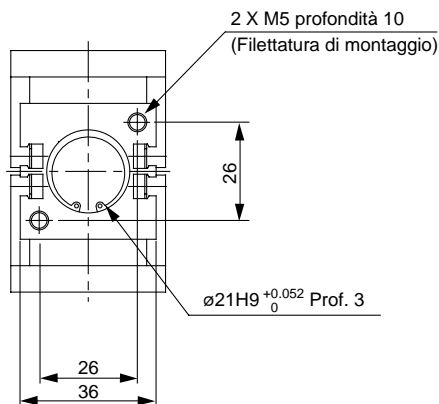
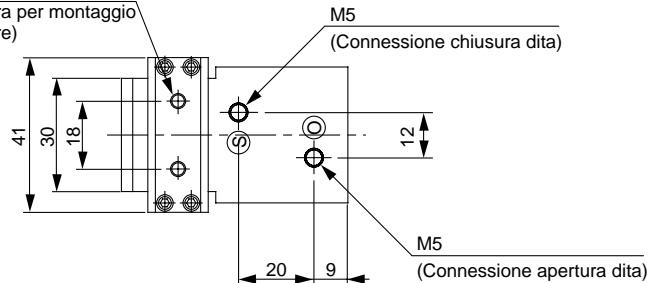
MHW2-20D

Dita piatte (Standard)

Scanalatura di montaggio sensori

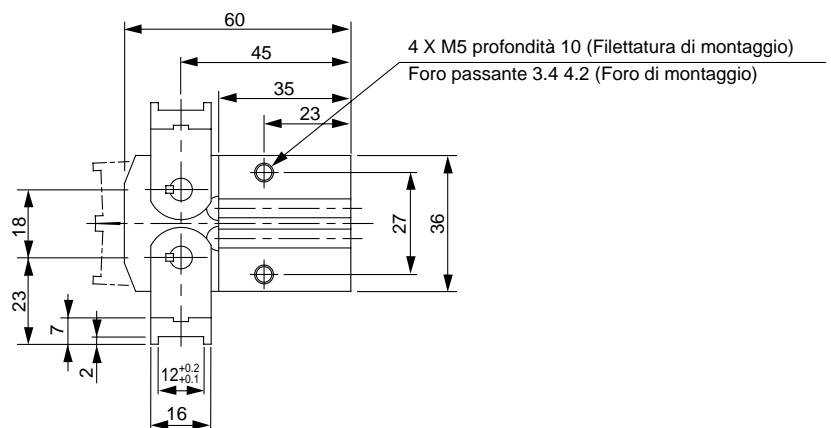


4 X M4 profondità 5
(Filettatura per montaggio adattatore)

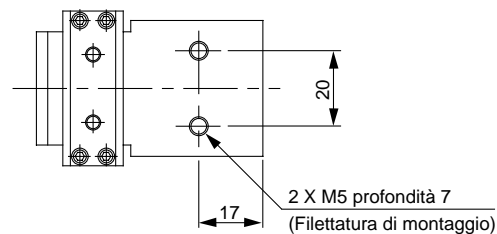


2 X M5 profondità 10
(Filettatura di montaggio)

$\varnothing 21H9^{+0.052}_0 \text{ Prof. 3}$



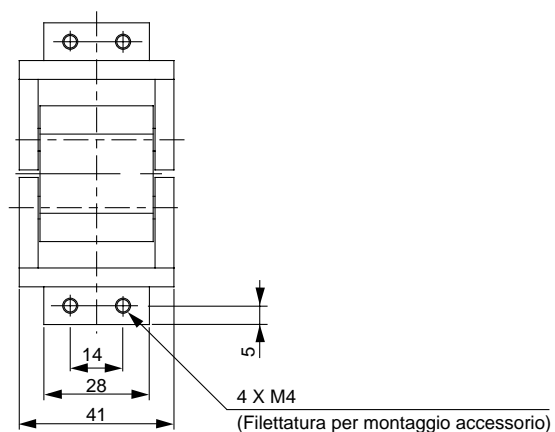
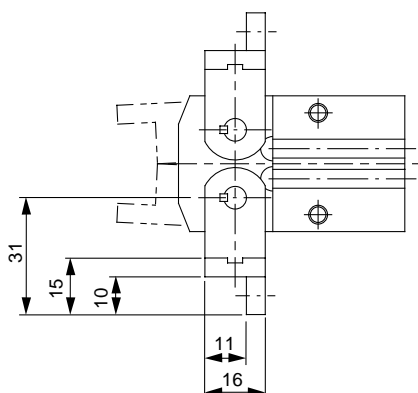
4 X M5 profondità 10 (Filettatura di montaggio)
Foro passante 3.4 4.2 (Foro di montaggio)



2 X M5 profondità 7
(Filettatura di montaggio)

MHW2-20D1

Dita angolo destro



4 X M4
(Filettatura per montaggio accessorio)

MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

MRHQ

Sensori

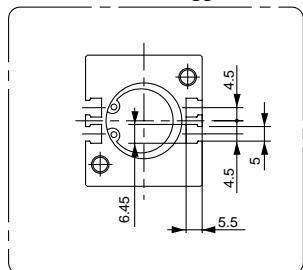
Serie **MHW2**

Dimensioni

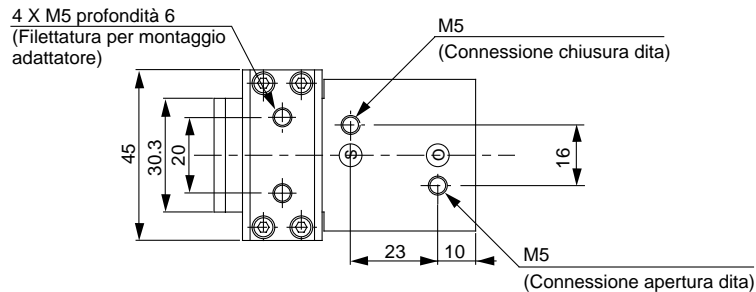
MHW2-25D

Dita piatte (Standard)

Scanalatura di montaggio sensori



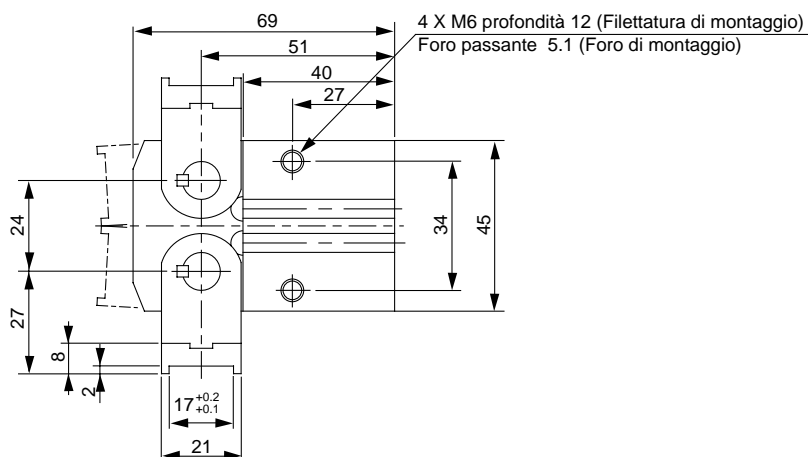
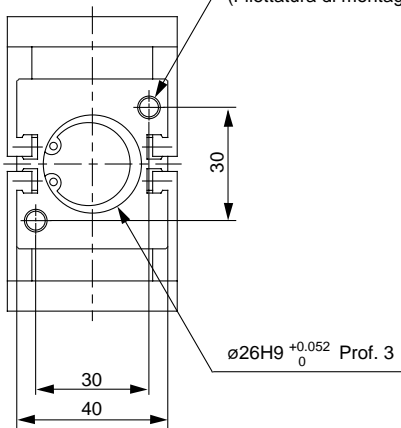
4 X M5 profondità 6
(Filettatura per montaggio adattatore)



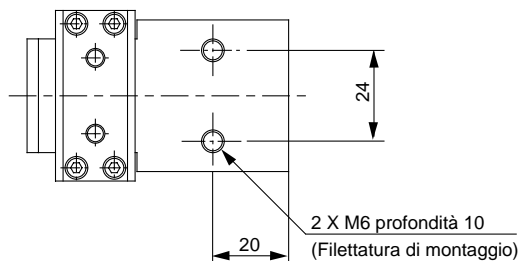
M5
(Connessione chiusura dita)

M5
(Connessione apertura dita)

2 X M6 profondità 12
(Filettatura di montaggio)



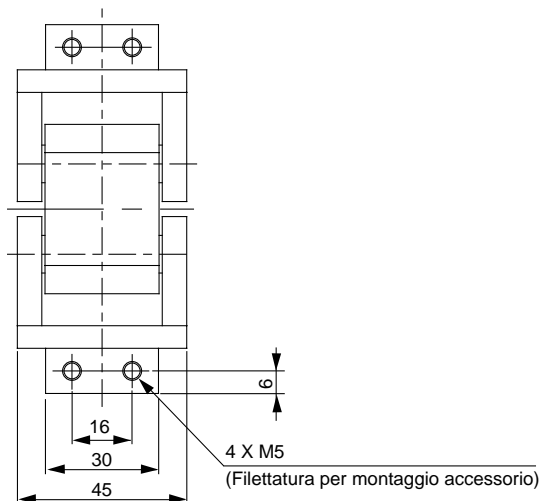
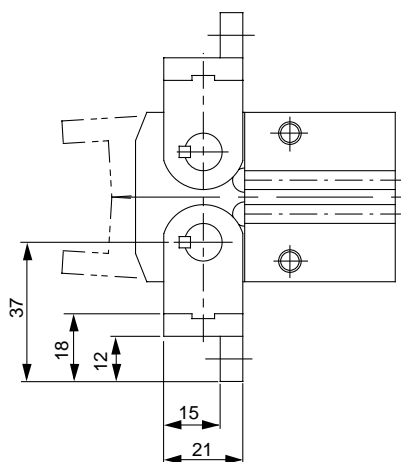
4 X M6 profondità 12 (Filettatura di montaggio)
Foro passante 5.1 (Foro di montaggio)



2 X M6 profondità 10
(Filettatura di montaggio)

MHW2-25D1

Dita angolo destro

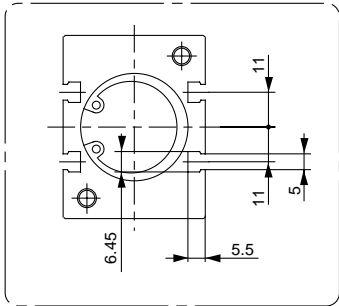


4 X M5
(Filettatura per montaggio accessorio)

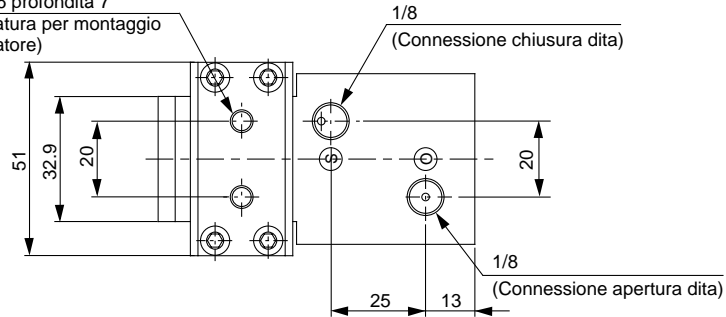
MHW2-32D

Dita piatte (Standard)

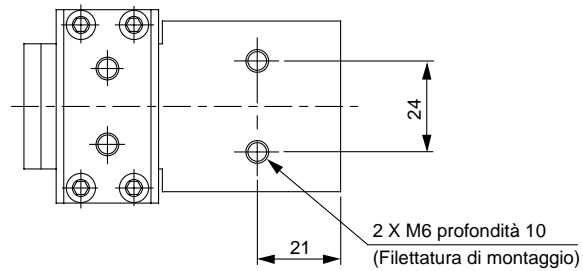
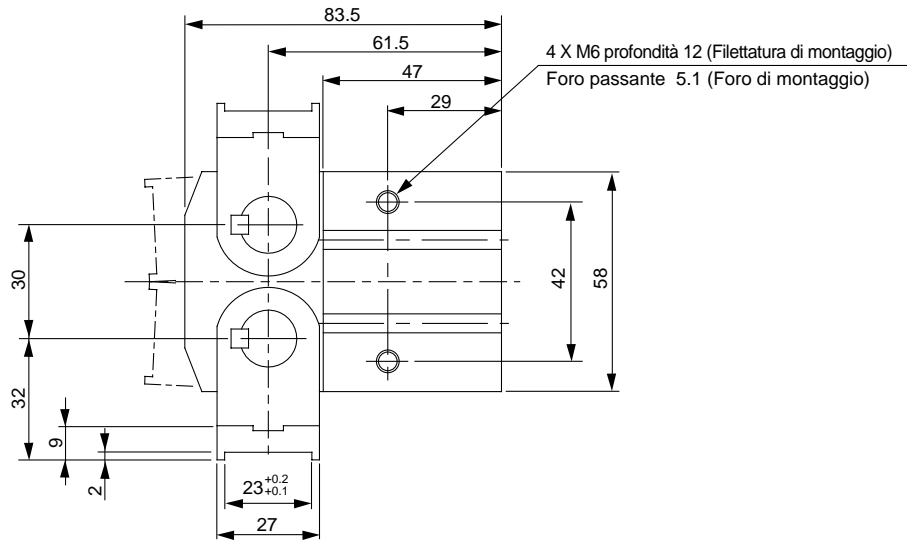
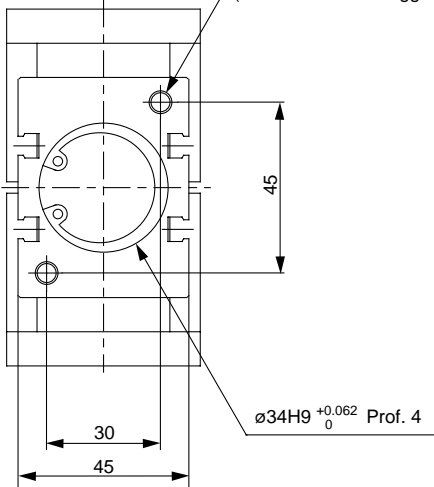
Scanalatura di montaggio sensori



4 X M6 profondità 7
(Filettatura per montaggio adattatore)

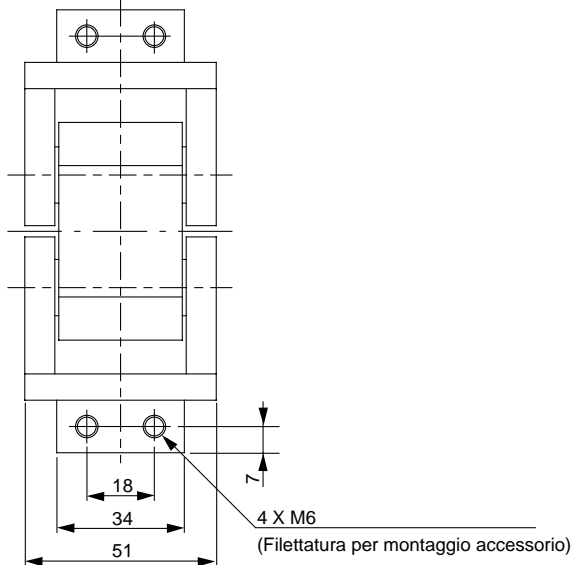
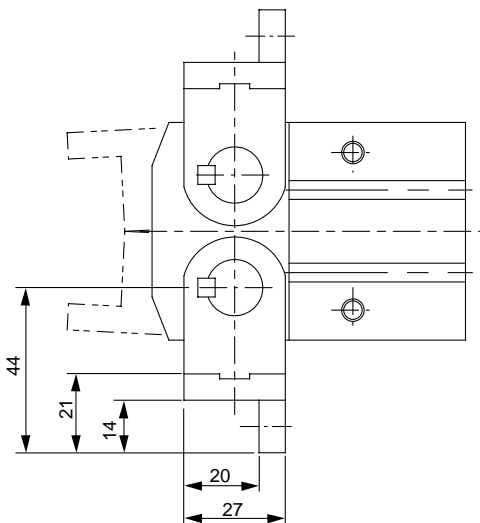


2 X M6 profondità 12
(Filettatura di montaggio)



MHW2-32D1

Dita angolo destro



MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

MRHQ

Sensori

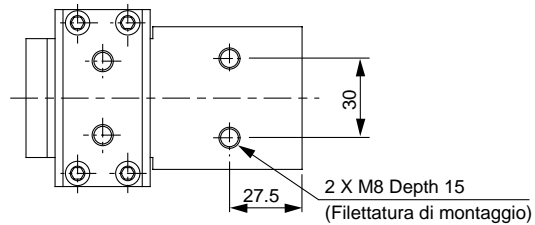
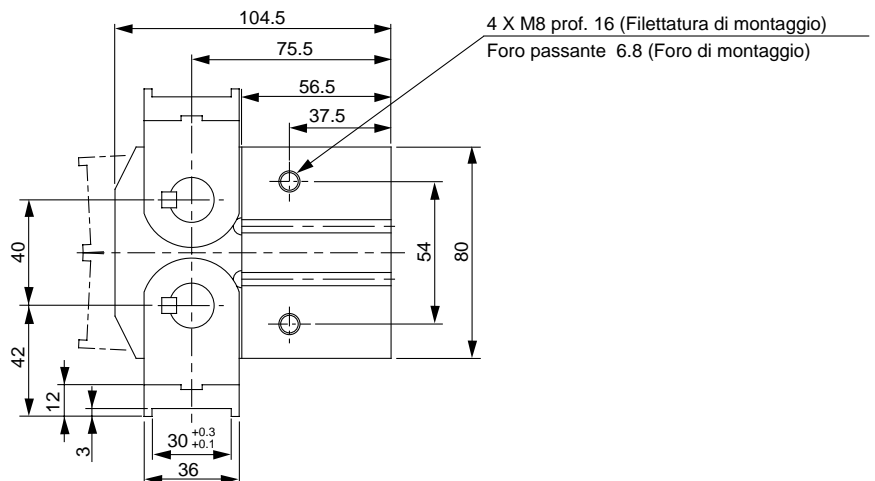
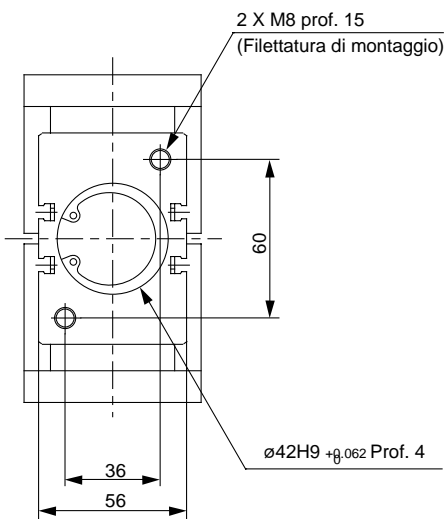
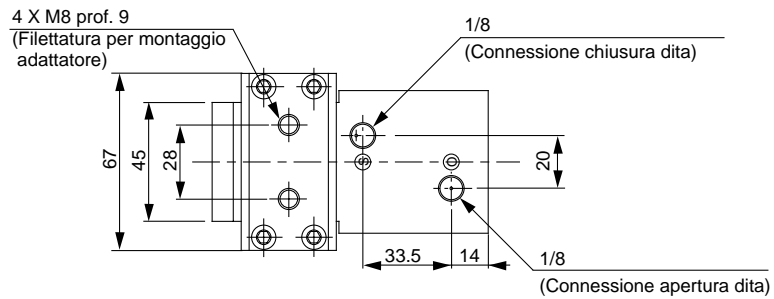
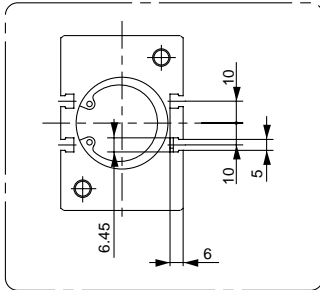
Serie MHW2

Dimensioni

MHW2-40D

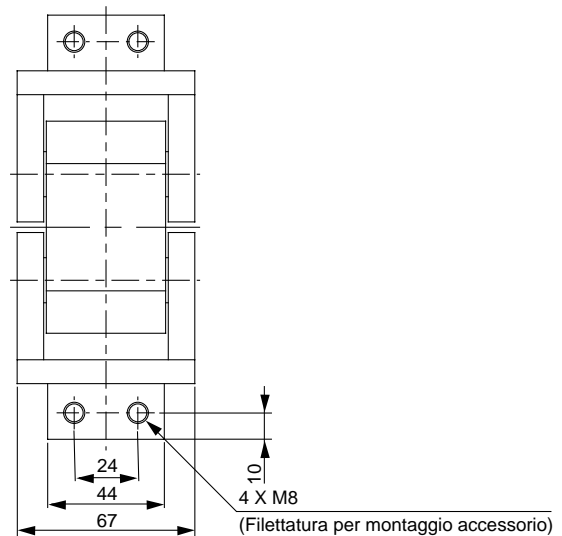
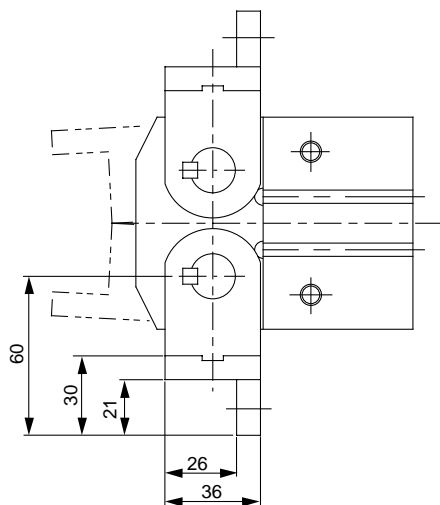
Dita piatte (Standard)

Scanalatura di montaggio sensori



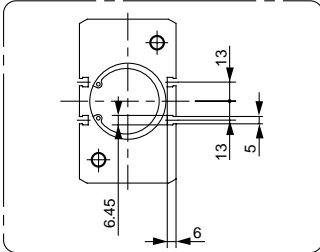
MHW2-40D1

Dita angolo destro



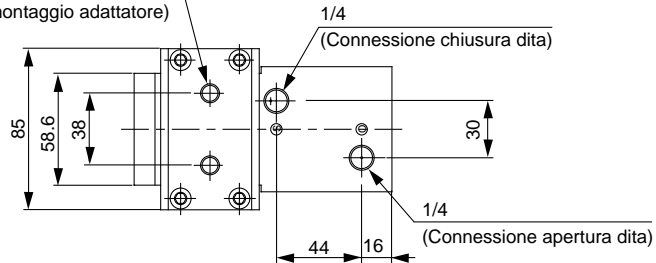
MHW2-50D Dita piatte (Standard)

Scanalatura di montaggio sensori



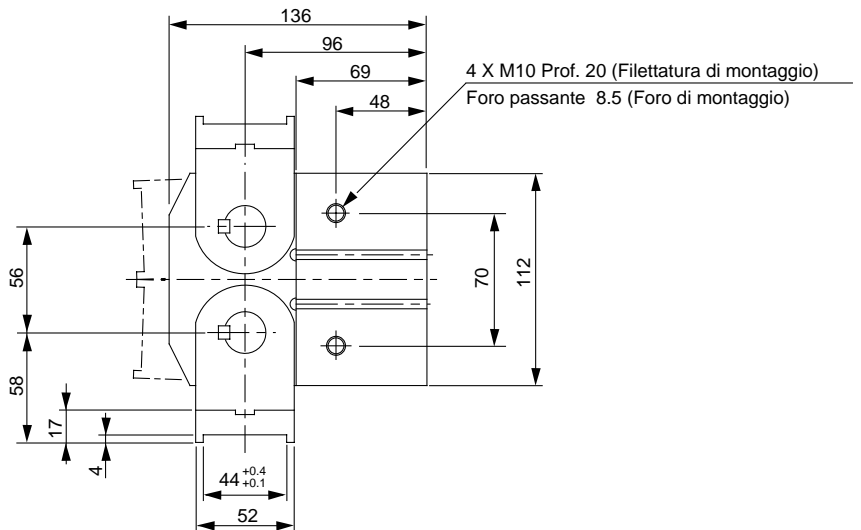
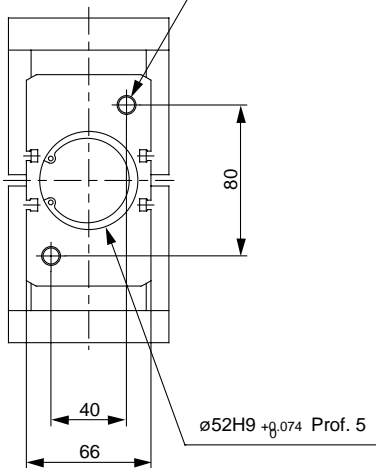
4 X M10 Prof. 13

(Filettatura per montaggio adattatore)

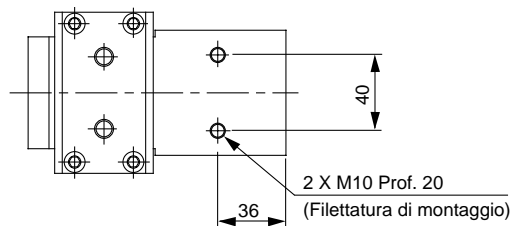


2 X M10 Prof. 20

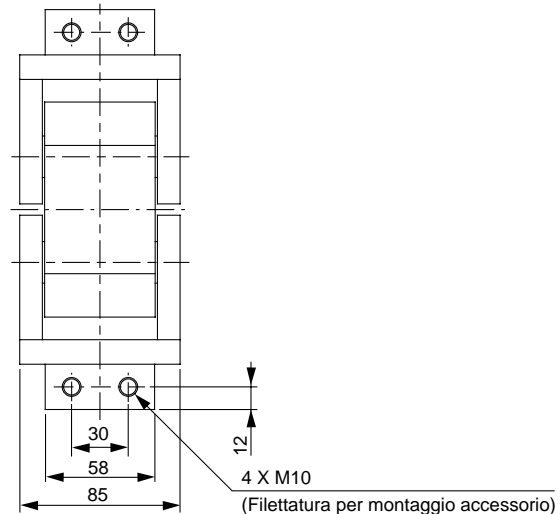
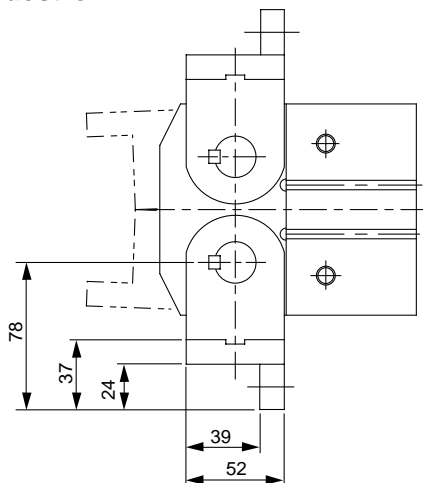
(Filettatura di montaggio)



4 X M10 Prof. 20 (Filettatura di montaggio)
Foro passante 8.5 (Foro di montaggio)



MHW2-50D1 Dita angolo destro



4 X M10
(Filettatura per montaggio accessorio)

MHZ

MHQ

MHL2

MHR

MHK

MHS

MHC2

MHT2

MHY2

MHW2

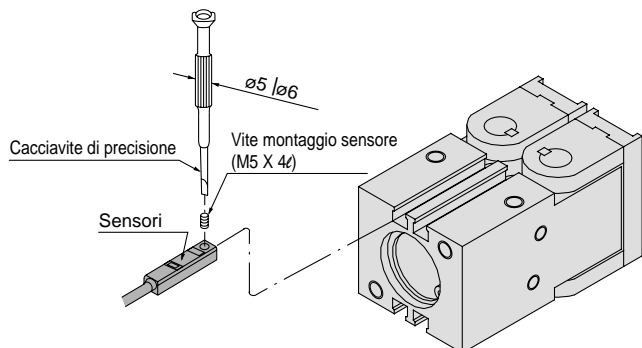
MRHQ

Sensori

Serie MHW2

Regolazione posizione sensori magnetici

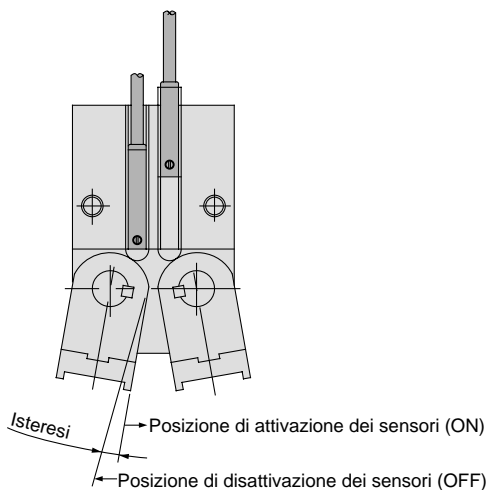
Inserire il sensore nella scanalatura nella direzione mostrata in figura. Dopo averlo sistemato nella posizione desiderata, stringere le viti di montaggio con un cacciavite di precisione.



Nota) Usare un cacciavite con un diametro di presa di 5/6mm. Quando comincia ad offrire resistenza, stringere la vite di ulteriori 90°.

Isteresi dei sensori

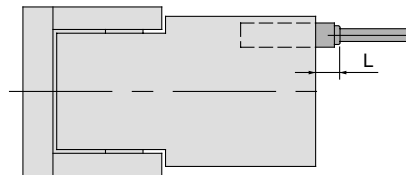
I sensori magnetici possiedono un differenziale come i microsensori. Si prega di consultare tabella sottostante.



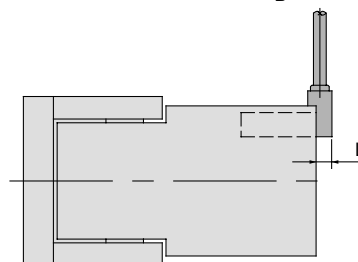
Codice pinza	Codice dei sensori D-Y ⁵ ₆ 9 ^A _B	D-Y7 ^N _B W (V)		D-Y7BA	
		LED rosso (ON)	LED verde (ON)	LED rosso (ON)	LED verde (ON)
MHW2-20D	4°	6°	15°	5°	11°
MHW2-25D	4°	5°	11°	4°	9°
MHW2-32D	2°	4°	9°	3°	7°
MHW2-40D	2°	3°	6°	2°	5°
MHW2-50D	2°	3°	5°	2°	4°

Sporgenza del sensore dall'estremità del corpo

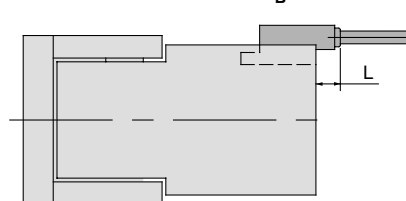
Nella tabella sotto viene indicata la sporgenza di un sensore dall'estremità del corpo. Per il montaggio utilizzare la tabella come riferimento.



Con sensore D-Y59A



Con sensore D-Y69A



Con sensore D-Y7BAL

Max. sporgenza del sensore dall'estremità del corpo: (L) (mm)

Codice pinze	Codice dei sensori	Sporgenza [mm]				
		In linea			Perpendicolare	
		D-Y59 ^A _B	D-Y7 ^N _B W	D-Y7BA	D-Y69 ^A _B	D-Y7 ^N _B WV
MHW2-20D	O	—	—	—	—	—
	S	7	12	12	5	12
MHW2-25D	O	—	—	—	—	—
	S	7	11	10	5	11
MHW2-32D	O	—	—	—	—	—
	S	4	9	8	2	9
MHW2-40D	O	—	—	—	—	—
	S	3	8	7	1	8
MHW2-50D	O	—	—	—	—	—
	S	1	6	5	—	6