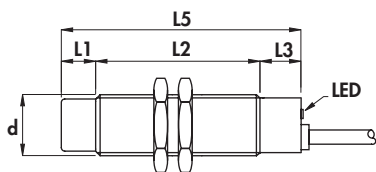


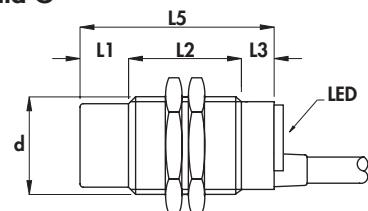
SENSORI DI VELOCITÀ

- Sensore di velocità con controllo integrato
- In c.a. a 2 fili
- Uscita a cavo

Custodia C



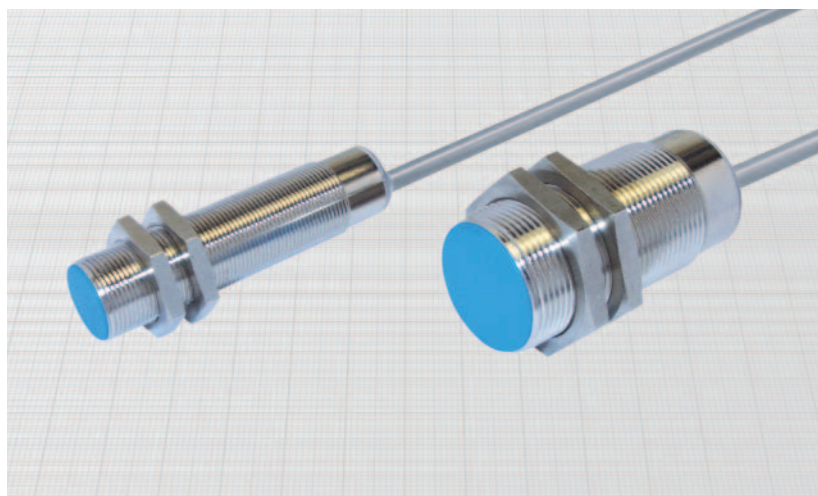
Custodia G



Diametro	M18 x 1	M30 x 1,5	
Dado	Chiave	SW24	SW36
	Spess. mm	4	5
Coppia max di serraggio Nm	35	80	

Materiali:

- Cavo: 2m PVC - CEI 2022 II- 90°C 300V-O.R.
- Custodia: ottone nichelato
- Superficie sensibile: plastica



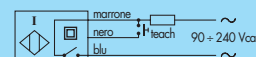
Generalità:

Questi sensori consentono di controllare con estrema precisione la rotazione di una ruota dentata o forata in materiale metallico, disattivando il carico nel caso che il numero di giri scenda al di sotto della soglia minima. Grazie all'esteso campo di misurazione sono utilizzabili anche per controllare la cadenza di una movimentazione, arrestando la macchina o dando un allarme in caso di blocco. Sono in grado di pilotare direttamente teleruttori e relè in c.a. da 90 a 240 Vca senza richiedere alimentatori o amplificatori esterni. Su specifica richiesta è possibile implementare ulteriori fasi di temporizzazione o funzioni speciali. Le uscite sono protette contro qualsiasi errore di collegamento, sovratensioni sulle linee e corto circuito del carico.

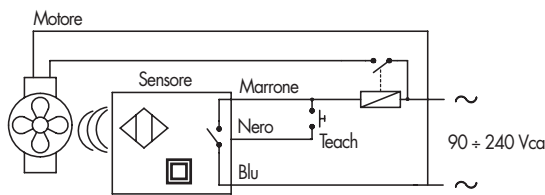
Caratteristiche tecniche:

- Tensione di funzionamento: 90 ÷ 240 Vca
- Frequenza di rete: 40 ÷ 60 Hz
- Corrente residua a 220V: <2,2 mA
- Corrente di impiego minima: 8 mA
- Caduta di tensione in chiusura: <8V
- Isteresi (H): <10% S_n
- Ripetibilità (R): <2% S_n
- Intervallo massimo rilevabile (tra un impulso e l'altro): 2 min
- Tempo di avvio rilevabile (T1): 0 ÷ 1 min (pref. 2 sec.)
- Temperatura di funzionamento: -20 ÷ +70°C
- Deriva termica max di S_n: ±10%
- Grado di protezione: IP67
- Sezione conduttori interni: 0,50mm²
- Visualizzazioni: LED giallo fisso = uscita ON; giri sopra la soglia
LED rosso fisso = uscita OFF; giri sotto la soglia
LED rosso lampeggiante = corto circuito in uscita
- Protezione contro il sovraccarico ed il corto circuito
- Compatibilità elettromagnetica (EMC) secondo EN60947-5-2
- Urti e vibrazioni secondo EN60068-2-27 e EN60068-2-6
- Isolamento in classe 2 secondo IEC 536

Tipo di custodia	Montaggio a filo Montaggio sporgente	L1	L2	L3	L4	L5	Diametro cavo	Diametro custodia (d)	Freq. max rilevabile	Corrente di impiego nom. (I _e)	Distanza nom. di int. (S _n) ± 10%	CODICI DI ORDINAZIONE
		mm	mm	mm	mm	mm						
C	•	-	58	12	-	70	5	M18 x 1	800	200	5	ASD18/4609KS ASD18/5609KS
C	•	10	48	12	-	70	5	M18 x 1	400	200	8	
G	•	-	50	10	-	60	6	M30 x 1,5	400	200	10	ASD30/4609KS ASD30/5609KS
G	•	15	35	10	-	60	6	M30 x 1,5	200	200	15	



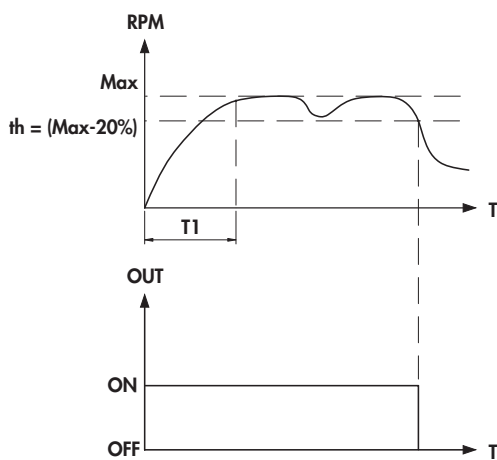
Possibile schema applicativo



Funzionamento:

All'accensione, il LED giallo si accende e l'uscita commuta allo stato ON, azionando così il teleruttore e provocando la rotazione del motore. Dopo un tempo di ritardo di avviamento, il sensore confronta la velocità di rotazione con il valore di soglia. Se si scende al di sotto della soglia minima, l'uscita commuta in condizione OFF, evidenziando lo stato di allarme con il LED rosso acceso fisso. La soglia minima può essere predeterminata in fabbrica oppure acquisita direttamente dal sensore in fase di installazione e senza dovere effettuare alcuna misura.

Procedura 1



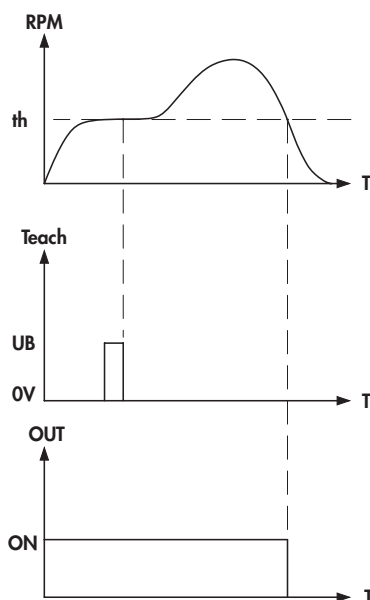
Procedura di autoapprendimento soglia:

Esistono due modi per effettuare l'autoapprendimento della soglia:

1- Acquisizione del tempo di avvio e deduzione soglia dalla velocità di regime:

- Collegare l'ingresso Teach (nero) con il filo marrone) prima di applicare tensione.
- Dare tensione alla macchina (e al sensore) ed attendere che la velocità da controllare sia arrivata a regime.
- Togliere tensione.
- A questo punto il sensore ha acquisito il tempo di avvio (T1) ed ha preso come soglia minima (th) la velocità di regime ridotta del 20%.
- Rimuovere il ponticello tra il Teach ed il filo marrone prima di rimettere in funzione l'impianto.

Procedura 2



2- Acquisizione di una soglia minima definita (il tempo di avvio non viene modificato):

- Dare tensione alla macchina ed andare alla velocità che si vuole acquisire come soglia minima (th).
- Collegare temporaneamente l'ingresso Teach (nero) con il filo marrone. Questa operazione può essere fatta avvalendosi di un pulsante sul pannello operatore.
- A questo punto la velocità istantanea diventa la soglia minima (th), al di sotto della quale il sensore va in condizione OFF.

Entrambe le procedure possono essere eseguite innumerevoli volte.